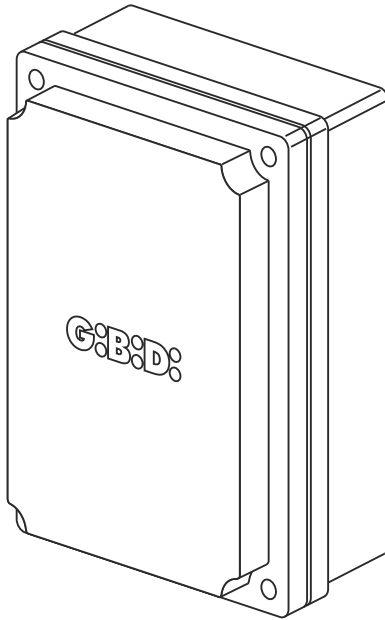


G:B:D:



:BE24

CE UK
CA

BE24 - (AS06250)

FIRMWARE Rev.5

Apparecchiatura elettronica
ISTRUZIONI PER L'INSTALLAZIONE

Electronic control unit
INSTRUCTIONS FOR INSTALLATION

Platine électronique
INSTRUCTIONS POUR L'INSTALLATION

Elektronische apparatuur
INSTRUCTIES VOOR DE INSTALLATIE

IT UK FR NL

IT

1 - CARATTERISTICHE TECNICHE

Apparecchiatura	BE24 / AS06250
Tipo	Apparecchiatura elettronica per l'automazione di un cancello battente a doppia anta con motori a 24Vdc
Alimentazione	230 Vac monofase 50/60 Hz
N° motori	1-2
Alimentazione motore	24 Vdc
Lampeggiante	24 Vdc 10W max
Alimentazione accessori	24 Vdc 10W max
Ricevitore radio	Integrato, massimo 200 radiocomandi
Temperatura di utilizzo	-20°C +60°C
Tempo di lavoro	ENCODER O TEMPO

2 - CARATTERISTICHE TECNICHE / FUNZIONI

- LED rossi di segnalazione dei contatti N.C. e per la memorizzazione dei trasmettitori.
- LED blu per la programmazione dei tempi.
- Pulsanti a bordo scheda per la programmazione e per l'apprendimento dei radiocomandi .
- Apprendimento dei tempi di lavoro automatico, con procedura semplificata.
- Ricevente radio a bordo che può memorizzare fino a 200 radiocomandi.
- Gestione dei canali dei radiotrasmettitori tramite dip switch
- Rallentamento in apertura e chiusura.
- Velocità rallentamento e movimento regolabile tramite dip switch.
- Arresto ed inversione del moto dopo l'intervento dei dispositivi di sicurezza.
- Funzione anti schiacciamento sia in marcia normale che in marcia rallentata.
- Lettura amperometrica dell'assorbimento del motore per la funzione anti schiacciamento, regolabile tramite dip switch.
- Funzionamento pedonale con apertura anta 1.
- 2 ingressi N.C. fotocellula 1, fotocellula 2.
- 1 Ingresso (SAFETY) programmabile tramite dip switch come STOP o COSTA.
- 2 possibili logiche di funzionamento: passo passo con stop o condominiale selezionabile tramite dip switch.
- Tempo sfasamento ante regolabile tramite dip switch.
- Abilitazione e programmazione differenziata della richiusura automatica totale e pedonale.
- Predisposizione per uso con batterie tampone.
- Soft-Start e Soft-Stop per limitare gli shock meccanici.

Grazie per avere scelto GIBIDI.



LEGGERE ATTENTAMENTE QUESTO MANUALE PRIMA DI PROCEDERE ALL'INSTALLAZIONE.

AVVERTENZE:

Questo prodotto è stato collaudato in G.I.B.I.D.I. verificando la perfetta corrispondenza delle caratteristiche alle direttive vigenti. G.I.B.I.D.I. S.r.l. si riserva la facoltà di modificare i dati tecnici senza avviso, in funzione dell'evoluzione del prodotto.

SMALTIMENTO: G.I.B.I.D.I. consiglia di riciclare i componenti in plastica e di smaltire in appositi centri abilitati i componenti elettronici evitando di contaminare l'ambiente con sostanze inquinanti.



3 - AVVERTENZE PER L'INSTALLAZIONE

- Prima di procedere con l'installazione bisogna predisporre a monte dell'impianto un interruttore magneto termico e differenziale con portata massima 10A. L'interruttore deve garantire una separazione omnipolare dei contatti, con distanza di apertura di almeno 3 mm.
- Per evitare possibili interferenze, differenziare e tenere sempre separati i cavi di potenza (sezione minima 1,5mm²) dai cavi di segnale (sezione minima 0,5mm²).
- Eseguire i collegamenti facendo riferimento alle tabelle seguenti e alla serigrafia allegata. Fare molta attenzione a collegare in serie tutti i dispositivi che vanno collegati allo stesso ingresso N.C. (normalmente chiuso) e in parallelo tutti i dispositivi che condividono lo stesso ingresso N.O. (normalmente aperto). Una errata installazione o un uso errato del prodotto può compromettere la sicurezza dell'impianto.
- Tutti i materiali presenti nell'imballo non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto potenziali fonti di pericolo.
- Il costruttore declina ogni responsabilità ai fini del corretto funzionamento dell'automazione nel caso non vengano utilizzati i componenti e gli accessori di propria produzione e idonei per l'applicazione prevista.
- Al termine dell'installazione verificare sempre con attenzione il corretto funzionamento dell'impianto e dei dispositivi utilizzati.
- Questo manuale d'istruzioni si rivolge a persone abilitate all'installazione di "apparecchi sotto tensione" pertanto si richiede una buona conoscenza della tecnica, esercitata come professione e nel rispetto delle norme vigenti.
- La manutenzione deve essere eseguita da personale qualificato.
- Prima di eseguire qualsiasi operazione di pulizia o di manutenzione, scollegare l'apparecchiatura dalle reti di alimentazione elettrica.
- L'apparecchiatura qui descritta deve essere utilizzata solo all'uso per il quale è stata concepita.
- Verificare lo scopo dell'utilizzo finale e assicurarsi di prendere tutte le sicurezze necessarie.
- L'utilizzo dei prodotti e la loro destinazione ad usi diversi da quelli previsti, non è stata sperimentata dal costruttore, pertanto i lavori eseguiti sono sotto la completa responsabilità dell'installatore.
- Segnalare l'automazione con targhe di avvertenza che devono essere visibili.
- Avvisare l'utente che bambini o animali non devono giocare o sostare nei pressi del cancello.
- Proteggere adeguatamente i punti di pericolo (per esempio mediante l'uso di una costa sensibile).

4 - AVVERTENZE PER L'UTENTE

- In caso di guasto o anomalie di funzionamento staccare l'alimentazione a monte dell'apparecchiatura e chiamare l'assistenza tecnica. Verificare periodicamente il funzionamento delle sicurezze. Le eventuali riparazioni devono essere eseguite da personale specializzato usando materiali originali e certificati.
- Il prodotto non deve essere usato da bambini o persone con ridotte capacità fisiche, sensoriali o mentali, oppure mancanti di esperienza e conoscenza, a meno che non siano stati correttamente istruiti.
- Non accedere alla scheda per regolazioni e/o manutenzioni.

5 - COLLEGAMENTI ELETTRICI: FASTON

FASTON	Descrizione
CF1	0 Vac da trasformatore
CF2	24 Vac da trasformatore



ATTENZIONE: IMPORTANTI ISTRUZIONI DI SICUREZZA.

E' importante per la sicurezza delle persone seguire queste istruzioni.
Conservare il presente libretto di istruzioni.

IT

6 - COLLEGAMENTI ELETTRICI: MORSETTIERE



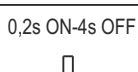
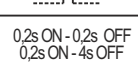
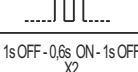
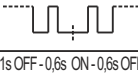
Morsetto	Posizione	Segnale	Descrizione
M1	1	M1+	Motore 1+
	2	M1-	Motore 1-
	3	M2+	Motore 2+
	4	M2-	Motore 2-
M2	5	EL+	+ Alimentazione elettroserratura 12V.
	6	EL-	- Alimentazione elettroserratura 12V.
	7	LAMP/SPIA	+ Alimentazione LAMPEGGIANTE/SPIA 24Vdc 10W MAX.
	8	LAMP/SPIA	- Alimentazione LAMPEGGIANTE/SPIA 24Vdc 10W MAX.
	9	+ACC	+24Vdc Alimentazione accessori esterni MAX 10W.
	10	-ACC	Comune alimentazione accessori esterni MAX 10W.
M3	11	5V	Alimentazione +5Vdc ENCODER motore 1.
	12	S1	Segnale ENCODER motore 1.
	13	COM	Comune alimentazione ENCODER motore 1.
	14	5V	Alimentazione +5Vdc ENCODER motore 2.
	15	S2	Segnale ENCODER motore 2.
	16	COM	Comune alimentazione ENCODER motore 2.
M4	17	START	Ingresso START (N.O.).
	18	PED	Ingresso PEDONALE (N.O.) La manovra Pedonale è eseguita con logica Automatica, non modificabile.
	19	PHOTO 1	Ingresso FOTOCELLULA 1 (N.C.) attiva solo in chiusura. Quando viene intercettata durante la chiusura inverte immediatamente il moto in apertura. In apertura è ininfluente. In pausa ricarica il tempo di pausa.
	20	PHOTO 2	Ingresso FOTOCELLULA 2 (N.C.) attiva in apertura e chiusura. Quando viene intercettata blocca i motori in attesa del rilascio. Al ripristino del contatto di PHOTO2 il cancello si muove in apertura. In pausa ricarica il tempo di pausa.
	21	STOP SAFETY	Ingresso programmabile (STOP – COSTA).
	22	COM	Comune ingressi.
	23	COM	Comune ingressi.
	24	IN1	Ingresso IN1 (N.O.) per il collegamento di dispositivi esterni, esempio orologio. Funzionamento: Cancello chiuso → apertura totale Durante l'apertura totale → ININFLUENTE Durante l'apertura pedonale → apertura totale Cancello totalmente aperto → ricarica il tempo di chiusura automatica, se abilitata altrimenti ININFLUENTE Cancello aperto da Pedonale → apertura totale Durante la chiusura → apertura totale ATTENZIONE: ricordarsi di attivare sia la richiusura automatica se è desiderata che la logica condominiale se non si vogliono interazioni con il comando di START durante la fase di apertura.
	25	IN2	Ingresso non utilizzato.

M5	26	COM	Ingresso calza antenna.
	27	ANT	Ingresso segnale antenna.
M6	28	+BAT	+Batteria 24V MAX 3Ah.
	29	-BAT	-Batteria 24V MAX 3Ah.

7 - FUSIBILI DI PROTEZIONE

Posizione	Valore	Tipo	Descrizione
F1	10A	F	Protegge l'alimentazione batteria 24V.
F2	3,15A	F	Protegge gli accessori esterni, l'elettroserratura e il lampeggiante
F3	8A	F	Protegge la scheda elettronica.
F4	2A	T	Protegge il trasformatore.

8 - LED DI SEGNALAZIONE

Posizione	Colore	Segnale	Descrizione	
L1	VERDE	START	Si accende quando viene attivato il comando START dalla morsettieria o dalla ricevente.	
L2	VERDE	PED	Si accende quando viene attivato il comando PED dalla morsettieria o dalla ricevente.	
L3	ROSSO	PHOTO1	Sempre acceso, si spegne quando viene aperto il contatto del morsetto PHOTO1.	
L4	ROSSO	PHOTO2	Sempre acceso, si spegne quando viene aperto il contatto del morsetto PHOTO2.	
L5	ROSSO	SAFETY	Sempre acceso, si spegne quando viene rilevato un valore non corretto sul morsetto SAFETY.	
L6	ROSSO	RX	SEMPRE spento. Si accende quando viene premuto il pulsante LEARN per memorizzare un nuovo TX o per cancellare tutti i TX.	
L7	BLU	INFO	 <p>0,2s ON, 0,2 OFF</p>	La centrale è bloccata in attesa di effettuare il ciclo di apprendimento. E' necessario eseguire il ciclo di apprendimento.
			 <p>30s ON</p>	La centrale è in fase di pre apprendimento in seguito all'attivazione del pulsante memo.
			 <p>0,2s ON-4s OFF</p>	A riposo, la centrale è impostata per il funzionamento con operatore KUDA-AGO424E-AGO624E.
			 <p>0,2s ON-0,2s OFF 0,2s ON-4s OFF</p>	A riposo, la centrale è impostata per il funzionamento con operatore SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S.
			 <p>1s OFF-0,6s ON-1s OFF x2</p>	Errore encoder motore 1, ciclo apprendimento fallito.
			 <p>1s OFF-0,6s ON-0,6s OFF 0,6s ON-1s OFF x2</p>	Errore encoder motore 2, ciclo apprendimento fallito.

IT

9 - DIP SWITCH DIP1

Le impostazioni vengono memorizzate durante la fase di riposo (cancello chiuso).

Le impostazioni di DEFAULT sono evidenziate con lo sfondo della casella in grigio 

DIP	Funzione	Stato	Descrizione
1_1	CONDOMINIALE	ON	Funzionamento in risposta al comando di START: <ul style="list-style-type: none"> • Cancello chiuso → APRE • Durante l'apertura → ININFLUENTE • Cancello aperto → Ricarica il tempo di chiusura automatica se la richiusura automatica è abilitata altrimenti chiude. • Durante la chiusura → APRE
	PASSO – PASSO CON STOP	OFF	Funzionamento in risposta al comando di START: <ul style="list-style-type: none"> • Cancello chiuso → APRE • Durante l'apertura → STOP • Cancello aperto → CHIUDE • Durante la chiusura → STOP • Dopo uno STOP → Inverte il moto
1_2	MORSETTO 21 COME COSTA	ON	Funzionamento: <ul style="list-style-type: none"> • Cancello chiuso → ININFLUENTE • Durante l'apertura → Inversione immediata del moto per 1s rallentando. • Cancello aperto → ININFLUENTE • Durante la chiusura → Inversione immediata del moto per 1s rallentando.
	MORSETTO 21 COME STOP	OFF	Funzionamento: <ul style="list-style-type: none"> • Cancello chiuso → ININFLUENTE • Durante l'apertura → STOP • Cancello aperto → STOP, no richiusura automatica. • Durante la chiusura → STOP • Dopo uno STOP → Inverte il moto
1_3 1_4	SOGLIA ANTISCHIACCIAMENTO	OFF	Sensibilità molto elevata.
		OFF	Sensibilità elevata.
		ON	Sensibilità media.
		ON	Sensibilità bassa.
1_5	RICHIUSURA AUTOMATICA TOTALE	OFF	Richiusura automatica totale disabilitata.
		ON	Abilita la chiusura automatica o dopo il tempo di pausa impostato di default 20s oppure dopo il tempo di pausa appreso.
1_6	RICHIUSURA AUTOMATICA PEDONALE	OFF	Richiusura automatica pedonale disabilitata.
		ON	Abilita la chiusura automatica o dopo il tempo di pausa impostato di default 10s oppure dopo il tempo di pausa appreso.

9 - DIP SWITCH DIP1

Le impostazioni vengono memorizzate durante la fase di riposo (cancello chiuso).

Le impostazioni di DEFAULT sono evidenziate con lo sfondo della casella in grigio

DIP	Funzione	Stato	Descrizione
1_7	PRELAMPEGGIO	ON	Abilita il prelampeggio di 3 secondi prima dell'attivazione del motore in apertura e chiusura.
		OFF	Prelampeggio disabilitato.
1_8 1_9	TEMPO SFASAMENTO ANTA	OFF OFF	Sfasamento ante disattivato.
		OFF ON	Ritardo motore 2 in apertura: 3 secondi. Ritardo motore 1 in chiusura: 3 secondi.
		ON OFF	Ritardo motore 2 in apertura: 3 secondi. Ritardo motore 1 in chiusura: 6 secondi.
		ON ON	Ritardo motore 2 in apertura: 3 secondi. Ritardo motore 1 in chiusura: 9 secondi.
1_10	COLPO D'ARIETE	ON	Abilita la funzione colpo d'ariete in apertura per favorire lo sgancio dell'elettroserratura. Funzionamento: al comando di START, si avrà in sequenza: - attivazione dell'elettroserratura; - impulso in chiusura di 1 s; - apertura; - dopo 2 s sgancio dell'elettroserratura;
		OFF	Disabilita la funzione colpo d'ariete.

10 - DIP SWITCH DIP2

Le impostazioni vengono memorizzate durante la fase di riposo (cancello chiuso).

Le impostazioni di DEFAULT sono evidenziate con lo sfondo della casella in grigio

DIP	Funzione	Stato	Descrizione
2_1	VELOCITA' RALLENTAMENTO <small>Il cambio di impostazione resetta la centrale ed è necessario eseguire un nuovo ciclo di apprendimento</small>	ON	Velocità rallentamento uguale al 50% della velocità massima.
		OFF	Velocità rallentamento uguale al 30% della velocità massima.
2_2	VELOCITA' MOVIMENTO <small>Il cambio di impostazione resetta la centrale ed è necessario eseguire un nuovo ciclo di apprendimento</small>	ON	Velocità movimento uguale al 100% della velocità massima.
		OFF	Velocità movimento uguale al 80% della velocità massima.
2_3	CHIUSURA RAPIDA CON PHOTO 1	ON	Chiusura rapida attivata. In seguito all'intercettazione e alla liberazione di PHOTO1, il tempo di pausa è ridotto a 3 secondi.
		OFF	Chiusura rapida disabilitata.

IT

10 - DIP SWITCH DIP2

Le impostazioni vengono memorizzate durante la fase di riposo (cancello chiuso).



Le impostazioni di DEFAULT sono evidenziate con lo sfondo della casella in grigio 

DIP	Funzione	Stato	Descrizione
2_4	FUNZIONAMENTO Il cambio di impostazione resetta la centrale ed è necessario eseguire un nuovo ciclo di apprendimento	ON	ENCODER
		OFF	A TEMPO
2_5	INUTILIZZATO	ON	
		OFF	
2_6	SPIA / LAMPEGGIANTE	ON	Utilizzo delle uscite M2-7 e M2-8 come LUCE SPIA, sempre accesa fissa con cancello aperto
		OFF	Utilizzo delle uscite M2-7 e M2-8 come LAMPEGGIATORE, acceso lampeggiante con i motori attivi
2_7	APPRENDIMENTO TEMPO DI PAUSA	ON	APPRENDIMENTO TEMPO DI PAUSA ATTIVO
		OFF	FUNZIONAMENTO STANDARD
2_8	COLPO FINALE IN CHIUSURA	ON	Abilita la funzione colpo finale in chiusura. Funzionamento: Dopo il rallentamento, il moto prosegue per 1s per facilitare l'aggancio dell'elettroserratura. Durante il colpo finale in chiusura non sono attive le sicurezze ed i comandi (PHOTO, COSTA, START, etc.)
		OFF	Disabilita la funzione colpo finale in chiusura
2_9	DISTANZA RALLENTAMENTO Il cambio di impostazione resetta la centrale ed è necessario eseguire un nuovo ciclo di apprendimento	ON	Rallentamento lungo (~33% della corsa totale). Ininfluenza se DIP2_4=OFF.
		OFF	Rallentamento breve (~25% della corsa totale).
2_10	FERMATA SOFT	ON	Abilitazione di un ulteriore rampa di decelerazione nella parte terminale del moto in prossimità del finecorsa meccanico in apertura o chiusura. Non attivo se il funzionamento è a tempo (DIP2_4=OFF)
		OFF	Disabilita la funzione Fermata Soft

11 - JUMPER SW4


Le impostazioni vengono memorizzate durante la fase di riposo (cancello chiuso).

Le impostazioni di DEFAULT sono evidenziate con lo sfondo della casella in grigio 

JUMPER	Funzione	Stato	Descrizione
SW4	FUNZIONAMENTO MORSETTO 21		All'ingresso STOP/COSTA (21) sono collegati dispositivi di tipo N.C.
			All'ingresso STOP/COSTA (21) sono collegati dispositivi di tipo resistivo 8,2KOhm (8K2).

12 - DIP SWITCH DIP3

E' necessario spegnere e riaccendere l'apparecchiatura per memorizzare le nuove impostazioni dei dip.

Le impostazioni di DEFAULT sono evidenziate con lo sfondo della casella in grigio 

DIP	Funzione	Stato	Descrizione
3_1 3_2	ASSEGNAZIONE COMANDO DI START	OFF OFF	Ingresso START associato al pulsante 1 del trasmettitore.
		OFF ON	Ingresso START associato al pulsante 2 del trasmettitore.
		ON OFF	Ingresso START associato al pulsante 3 del trasmettitore.
		ON ON	Ingresso START associato al pulsante 4 del trasmettitore.
3_3 3_4	ASSEGNAZIONE COMANDO PEDONALE Se l'impostazione è uguale a DIP3_1 e DIP3_2, il PEDONALE è disabilitato.	OFF OFF	Ingresso PED associato al pulsante 1 del trasmettitore.
		OFF ON	Ingresso PED associato al pulsante 2 del trasmettitore.
		ON OFF	Ingresso PED associato al pulsante 3 del trasmettitore.
		ON ON	Ingresso PED associato al pulsante 4 del trasmettitore.
3_5	INUTILIZZATO	OFF	Tenere OFF, non modificare.
3_6	INUTILIZZATO	ON	
		OFF	

13 - GESTIONE RICEVENTE RADIO A BORDO

Memorizzazione nuovo trasmettitore:

- 1 - Premere e rilasciare il pulsante **Learn**.
 - 2 - Il led L6 si accenderà
 - 3 - Premere il tasto 1 del radiocomando da memorizzare per 2 secondi.
 - 4 - Il nuovo radiocomando è memorizzato.
 - 5 - Il led L6 resterà acceso per altri 5 secondi, durante questo periodo è possibile memorizzare altri trasmettitori ripartendo dal punto 3.
- E' possibile memorizzare fino a 200 radiocomandi.

Cancellazione totale della memoria:

- 1 - Premere e tenere premuto il pulsante **Learn** per 12 secondi.
- 2 - Il led L6 inizialmente si accenderà e si spegnerà trascorsi i 12 secondi.
- 3 - Tutti i trasmettitori sono stati cancellati.

Assegnazione dei comandi di START e PED ai pulsanti dei trasmettitori:

Fare riferimento a **fig.17-18** e configurazione DIP3.

IT

14 - APPRENDIMENTO CORSA

La procedura è divisa in due fasi, completamente automatiche, la prima di apprendimento degli SPAZI DI APERTURA E CHIUSURA e la seconda di apprendimento dei valori amperometrici dei motori.

In caso di utilizzo di un solo motore, questo deve essere collegato ai morsetti **M1**.

L'intervento di qualsiasi dispositivo; START, PED, PHOTO1, PHOTO2, SAFETY durante la fase di apprendimento comporta l'interruzione e l'uscita dal ciclo di apprendimento e sarà necessario ripeterlo.

Durante la fase di apprendimento il lampeggiatore/SPIA sarà acceso con luce fissa.

L'apprendimento della corsa avviene a velocità rallentata 50%.

Assicurarsi che la centrale sia alimentata con tensione di rete 230V, con funzionamento a batteria non è possibile eseguire la procedura di apprendimento.

Procedura di apprendimento:

- Sbloccare gli operatori e portare le ante a metà corsa.
- Bloccare gli operatori.
- Verificare la presenza dei fermi meccanici a terra (KUDA-AGO) e/o sull'operatore (SERRA320-SNAPPER) in apertura e chiusura.
- Rimuovere eventuali ostacoli nel raggio d'azione dell'automazione.
- Verificare che i led L3, L4, L5 e L8 siano accesi.
- Premere il pulsante MEMO.
- Il led L7 si accenderà e resterà acceso per 30 secondi dopodiché la centrale uscirà dalla funzione auto apprendimento.
- Entro i 30 secondi (led L7 acceso) scegliere con il pulsante MEMO il tipo di motore da utilizzare. La prima pressione del pulsante attiverà la selezione del motore KUDA-AGO424E-AGO624E e il led L7 farà un lampeggio, la seconda pressione del pulsante MEMO attiverà la scelta del motore SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S e il led L7 farà due lampeggi. La sequenza continuerà ciclicamente ad ogni pressione del pulsante MEMO.
- Ora premere il tasto 1 (START) del radiocomando o dare un impulso di START da morsettiera.
- Verificare che il movimento dei motori sia nel verso corretto (inizialmente in apertura). In caso contrario bloccare il ciclo di apprendimento con una qualsiasi sicurezza, invertire i cavi del motore e ripetere la procedura.

Movimenti eseguiti durante l'apprendimento con 2 motori

- Motore 1 apre fino ad incontrare le battute meccaniche.
- Motore 2 apre fino ad incontrare le battute meccaniche.
- Pausa di 5 secondi.
- Motore 2 chiude fino ad incontrare le battute meccaniche.
- Motore 1 chiude fino ad incontrare le battute meccaniche.
- Segue una manovra completa, apertura, pausa di 5 sec. e chiusura.
- Fine dell'apprendimento, L7 si spegne.

Movimenti eseguiti durante l'apprendimento con 1 motore:

- Motore 1 apre fino ad incontrare le battute meccaniche a terra.
- Pausa di 5 secondi.
- Motore 1 chiude fino ad incontrare le battute meccaniche a terra.
- Segue una manovra completa, apertura, pausa di 5 sec. e chiusura .
- Fine dell'apprendimento, L7 si spegne.

In caso di arresto anomalo della procedura di apprendimento, verificare le segnalazioni del LED L7 (cap.8).

15 - APPRENDIMENTO TEMPI DI PAUSA

AVVERTENZE PRELIMINARI

- Valori caricati di default:
 - Tempo richiusura automatica totale: 20 secondi;
 - Tempo richiusura automatica pedonale: 10 secondi;
- Assicurarsi che la centrale abbia già memorizzato con successo un apprendimento corsa.
- Assicurarsi che il cancello abbia terminato la manovra di chiusura prima di eseguire la procedura di apprendimento.
- L'apprendimento del tempo di richiusura automatica totale e pedonale richiedono l'esecuzione di 2 procedure diverse.

Procedura apprendimento Tempo Pausa Totale

- Posizionare DIP2_7 ON.
- Il LAMPEGGIANTE si accende fisso.
- Premere START per iniziare il conteggio del tempo di pausa.
- Il LAMPEGGIANTE emette brevi lampeggi a cadenza di 1 secondo.
- Trascorso il tempo di pausa desiderato (MAX127 secondi) dare un nuovo comando di START.
- Il LAMPEGGIANTE si accende fisso ad indicare il successo dell'operazione.
- Posizionare il DIP2_7 OFF.

Procedura apprendimento Tempo Pausa Pedonale

- Posizionare DIP2_7 ON.
- Il LAMPEGGIANTE si accende fisso.
- Premere PED per iniziare il conteggio del tempo di pausa.
- Il LAMPEGGIANTE emette brevi lampeggi a cadenza di 1 secondo.
- Trascorso il tempo di pausa desiderato (MAX127 secondi) dare un nuovo comando di PED.
- Il LAMPEGGIANTE si accende fisso ad indicare il successo dell'operazione.
- Posizionare il DIP2_7 OFF.

16 - RIEPILOGO SEGNALAZIONI LAMPEGGIATORE

Significato	Segnalazione	Effetto
Apertura	0,8s ON, 0,8s OFF	Il cancello si sta aprendo
Chiusura	0,4s ON, 0,4s OFF	Il cancello si sta chiudendo
Fotocellula 2 intercettata a riposo in presenza di comando di START	5 lampeggi veloci	Al rilascio apre
Costa intercettata a riposo in presenza di comando di START	3 lampeggi lenti	Porta bloccata chiusa
Costa intercettata in pausa in presenza di comando di START o ad inizio chiusura	3 lampeggi lenti	Porta bloccata aperta
Batteria scarica ad inizio apertura o chiusura (16V)	4 lampeggi lenti	Porta bloccata
Batteria scarica ad inizio chiusura (21V)	4 lampeggi lenti	Porta bloccata aperta
Pre-ciclo apprendimento tempo di pausa	accesso fisso	Porta bloccata chiusa
Apprendimento tempo di pausa	lampeggi lenti a cadenza di 1 secondo	Porta bloccata chiusa

IT

17 - RISOLUZIONE PROBLEMI

Il cancello non si muove in seguito ad un comando di START	<ul style="list-style-type: none"> • Verificare che L3, L4, L5 siano spenti, se non lo fossero, verificare i dispositivi connessi ai morsetti 19-20-21. • Controllare i fusibili. • Controllare che il voltaggio delle batterie non sia inferiore a 22Vdc. • Se il led L7 lampeggia velocemente, non è stato effettuato il ciclo di apprendimento.
Il cancello si muove lentamente	Verificare di non essere a funzionamento con le sole batterie.
La portata del trasmettitore è molto bassa.	Verificare che i morsetti 26 e 27 siano ben stretti. Controllare e/o sostituire la batteria del trasmettitore.
Il cancello non apre/chiude completamente	Verificare i collegamenti del motore e dell'encoder.
In apertura il cancello si muove piano	Durante la prima manovra (dopo aver alimentato la centrale) il moto in apertura sarà a velocità rallentata ed in modalità condominiale.

Dichiarazione di conformità UE

Il fabbricante:

GI.BI.DI. S.r.l.

Via Abetone Brennero, 177/B,
46025 Poggio Rusco (MN) ITALY

dichiara che il prodotto:

APPARECCHIATURA ELETTRONICA BE24

sono conformi alle seguenti Direttive:

- **Direttiva 2014/35/UE e successive modifiche;**
- **Direttiva 2014/30/UE e successive modifiche;**
- **Direttiva 2014/53/UE e successive modifiche;**
- **Direttiva 2011/65/UE e successive modifiche;**

e che sono state applicate le seguenti norme armonizzate:

- **EN 301 489-1 V2.2.0;**
- **EN 301 489-3 V2.1.1;**
- **EN 300 220-2 V3.2.1;**
- **EN 62479:2010;**
- **EN 60950-1:2014;**
- **IEC 61000-6-1:2016 RVL**
- **IEC 61000-6-2:2016 RVL**
- **IEC 61000-6-3:2020**
- **IEC 60335-2-103:2015+AMD1:2017+AMD2:2019 CSV**

Data 08/02/2019

Il Rappresentante Legale
Michele Prandi



UK

1 - TECHNICAL SPECIFICATIONS

Control unit	BE24 / AS06250
Type	Electronic control unit for automation of a double swing gate with 24VDC motors
Power supply	230 VAC single-phase 50/60 Hz
No. of motors	1-2
Motor power supply	24 Vdc
Flashlight	24 Vdc 10W max
Accessory power supply	24 Vdc 10W max
Radio receiver	Integrated, 200 trasmitters maximum
Operating temperature	-20°C +60°C
Run time	ENCODER or TIME

2 - TECHNICAL SPECIFICATIONS/FUNCTIONS

- Red warning LEDs for N.C. contacts and for programming.
- Blue LED for times programming.
- Buttons on the circuit board for programming and learning the radio controls.
- Automatic run time learning with simplified procedure.
- Onboard radio receiver that can store up to 200 radio controls.
- Control of the radio transmitter channels via dip switches.
- Deceleration during opening and closing.
- Deceleration speed adjustable via DIP switch.
- Stop and motion inversion after intervention of the safety devices.
- Anti-crushing function both at normal speed and in deceleration.
- Amperometric reading of motor absorption for the anti-crushing function adjustable via DIP switch.
- Pedestrian operation with motor 1 opening.
- Two N.C. inputs, photocell 1, photocell 2.
- One input (SAFETY) programmable as STOP or EDGE.
- Two possible operating logics: step-by-step with stop or condominium selectable via DIP switch.
- Gate phase shift time adjustable via DIP switch.
- Enabling and differentiate programming of the total and pedestrian automatic reclosure.
- Provision for use with buffer batteries.
- Soft-Start and Soft-Stop to limit mechanical shock.

Thank you for choosing GIBIDI.



READ CAREFULLY THESE INSTRUCTIONS BEFORE PROCEEDING WITH INSTALLATION.

WARNINGS:

This product has been tested by GI.BI.DI. for full compliance with the requirements of the directives in force. GI.BI.DI. S.r.l. reserves the right to change the technical data without prior notice in relation to product development.

DISPOSAL: GI.BI.DI. advises recycling the plastic components and to dispose of them at special authorised centres for electronic components thus protecting the environment from polluting substances.



3 - INSTALLATION WARNINGS

- Before proceeding with installation, fit a differential magnetothermal switch with a maximum capacity of 10A upstream of the system. The switch must guarantee omnipolar separation of the contacts with an opening distance of at least 3mm.
- To prevent possible interference, differentiate and always keep the power cables (minimum cross-section 1.5 mm²) separate from the signal cables (minimum cross-section 0.5 mm²).
- Make the connections referring to the following tables and to the attached screen-print. Be extremely careful to connect in series all the devices that are connected to the same N.C. (normally closed) input, and in parallel all the devices that share the same N.O. (normally open) input.
Incorrect installation or improper use of the product may compromise system safety.
- Keep all the materials contained in the packaging away from children since they pose a potential hazard.
- The manufacturer declines all responsibility for improper functioning of the automated device if the original components and accessories suitable for the specific application are not used.
- When installation is complete, always carefully check proper functioning of the system and the devices used.
- This instruction manual addresses professionals qualified to install "live equipment" and therefore requires good technical knowledge and installation in compliance with the regulations in force.
- Maintenance must be carried out by qualified personnel.
- Before carrying out any cleaning or maintenance operation, disconnect the control unit from the mains.
- The control unit described in this document may only be used for the purpose for which it was designed.
- Check the intended end use and take all the necessary safety precautions.
- Use of the products for purposes different from the intended use has not been tested by the manufacturer and is therefore on full responsibility of the installer.
- Mark the automated device with visible warning plates.
- Warn the user that children or animals should not play or stand near the gate.
- Appropriately protect the dangerous points (for example, using a sensitive frame).

4 - WARNINGS FOR THE USER

- In the event of an operating fault or failure, cut the power upstream of the control unit and call Technical Service. Periodically check functioning of the safety devices. Any repairs must be carried out by specialised personnel using original and certified materials.
- The product may not be used by children or persons with reduced physical, sensorial or mental capacities, or lacking experience and knowledge, unless appropriately instructed.
- Do not access the circuit board for adjustments and/or maintenance.

5 - ELECTRICAL CONNECTIONS: CONNECTORS

FASTON	Description
CF1	0 VAC from transformer
CF2	24 VAC from transformer



WARNING: IMPORTANT SAFETY INSTRUCTIONS.

It is important for the safety of persons to follow these instructions.
Keep this instruction manual.

UK

6 - ELECTRICAL CONNECTIONS: TERMINAL BOARDS


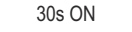

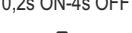
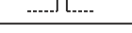
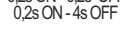
Terminal	Position	Signal	Description
M1	1	M1+	Motor 1+
	2	M1-	Motor 1-
	3	M2+	Motor 2+
	4	M2-	Motor 2-
M2	5	EL+	+ Electric lock power supply 12V
	6	EL-	- Electric lock power supply 12V
	7	LAMP/SPIA	+ FLASHLIGHT power supply 24 VDC MAX 10W.
	8	LAMP/SPIA	- FLASHLIGHT power supply 24 VDC MAX 10W.
	9	+ACC	+24Vdc External accessory power supply MAX 10W
	10	-ACC	External accessory power supply common
M3	11	5V	Motor 1 ENCODER +5VDC power supply.
	12	S1	Motor 1 ENCODER signal.
	13	COM	Motor 1 ENCODER power and signal common.
	14	5V	Motor 2 ENCODER +5VDC power supply.
	15	S2	Motor 2 ENCODER signal.
	16	COM	Motor 2 ENCODER power and signal common.
M4	17	START	START input (N.O.).
	18	PED	PEDESTRIAN input (N.O.) The Pedestrian manoeuvre is carried out with Automatic logic, not modifiable.
	19	PHOTO 1	PHOTOCELL 1 input (N.C.). Input active only during closing. It stops and inverts the motion, opening the gate completely. If the gate is closed, it does not affect its functioning. If intercepted during pause, it reloads the pause time.
	20	PHOTO 2	PHOTOCELL 2 input (N.C.). Input active during both opening and closing. If intercepted, it immediately stops the motion and holds it stopped until the photocell is freed. Upon release, motion always restarts in opening. If intercepted during pause, it reloads the pause time.
	21	STOP SAFETY	Programmable INPUT (STOP – EDGE).
	22	COM	Accessory common.
	23	COM	Accessory common.
	24	IN1	Input IN1 (N.O.) for the connection of external devices, for instance clock. Operation: Gate closed → total opening During total opening → IRRELEVANT During pedestrian opening → total opening Gate completely open → recharge the automatic closing time, if enabled, otherwise IRRELEVANT Gate open form Pedestrian → total opening During closing → total opening WARNING: remember to enable both the automatic reclosure, if you want, and the condominium logic, if you do not want any interaction with START command during the opening phase.
	25	IN2	Unused input.

M5	26	COM	Antenna braid input.
	27	ANT	Antenna signal input.
M6	28	+BAT	+Battery 24V MAX 3Ah.
	29	-BAT	-Battery 24V MAX 3Ah.

7 - PROTECTION FUSES

Position	Value	Type	Description
F1	10A	F	Protects battery power circuit.
F2	3,15A	F	Protects external accessories, electric lock and flashing light.
F3	8A	F	Protects the circuit board.
F4	2A	T	Protects the transformer.


8 - WARNING LEDs

Position	Colour	Signal	Description	
L1	GREEN	START	Comes on when the START control is activated from the terminal board or the receiver.	
L2	GREEN	PED	Comes on when the PED control is activated from the terminal board or the receiver.	
L3	RED	PHOTO1	Always on. Comes off when the contact of terminal PHOTO 1 is opened.	
L4	RED	PHOTO2	Always on. Comes off when the contact of terminal PHOTO 2 is opened.	
L5	RED	SAFETY	Always on. Comes off when the resistance value of terminal SAFETY is wrong.	
L6	RED	RX	Always off, comes on when LEARN button is pressed.	
L7	BLUE	INFO	0,2s ON 0,2 OFF 	The control board is locked, it's necessary to execute a new travel learning procedure.
			30s ON 	The control board is in pre-learning phase, after pressing MEMO button.
			0,2s ON-4s OFF 	During sleep time, the control board is set to work with KUDA-AGO424E-AGO624E operator.
			0,2s ON-0,2s OFF 0,2s ON-4s OFF 	During sleep time, the control board is set to work with SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S operator.
			1s OFF-0,6s ON-1s OFF X2 	Motor 1 encoder error, travel learning procedure failed.
			1s OFF-0,6s ON-0,6s OFF 0,6s ON-1s OFF X2 	Motor 2 encoder error, travel learning procedure failed.

UK

9 - DIP SWITCH DIP1

The settings are stored during the rest phase (gate closed).

The default settings are highlighted in the boxes with grey background. 

DIP	Function	Status	Description
1_1	AUTOMATIC	ON	Operation in response to the START command: <ul style="list-style-type: none"> • Gate closed → OPENS • During opening → UNINFLUENTIAL • Gate open → Reloads the automatic closing time if automatic closing is enabled, otherwise it closes. • During closing → OPENS
	STEP-BY-STEP WITH STOP	OFF	Operation in response to the START command: <ul style="list-style-type: none"> • Gate closed → OPENS • During opening → STOPS • Gate open → CLOSES • During closing → STOPS • After a STOP → Inverts the motion
1_2	TERMINAL 21 AS EDGE	ON	Operation: <ul style="list-style-type: none"> • Gate closed → UNINFLUENTIAL • During opening → Immediate motion inversion for 1s at low speed,. • Gate open → UNINFLUENTIAL • During closing → Immediate motion inversion for 1s at low speed.
	TERMINAL 21 AS STOP	OFF	Operation : <ul style="list-style-type: none"> • Gate closed → UNINFLUENTIAL • During opening → STOP • Gate open → STOP, no automatic reclosing • During closing → STOP • After a STOP → Reverses the motion
1_3 1_4	ANTI CRUSHING SENSITIVITY	OFF OFF	Very High sensitivity.
		OFF ON	High sensitivity.
		ON OFF	Medium sensitivity.
		ON ON	Low sensitivity.
1_5	TOTAL AUTOMATIC RECLOSURE	OFF	Total automatic reclosure disabled.
		ON	Enable the automatic closure or after the pause time set by default 20s or after the pause time learned.
1_6	AUTOMATIC PEDESTRIAN RECLOSURE	OFF	Automatic pedestrian reclosure disabled.
		ON	Enable the automatic closure or after the pause time set by default 10s or after the pause time learned.

9 - DIP SWITCH DIP1

The settings are stored during the rest phase (gate closed).

The default settings are highlighted in the boxes with grey background. 

DIP	Function	Status	Description
1_7	PRE-FLASHING	ON	Enables pre-flashing of 3 seconds before motor activation during opening and closing.
		OFF	Disables pre-flashing.
1_8 1_9	GATE PHASE SHIFT TIME	OFF	Disables gate phase shift time.
		OFF	
		ON	Motor 2 delay during opening: 3 seconds. Motor 1 delay during closing: 3 seconds.
		ON	Motor 2 delay during opening: 3 seconds. Motor 1 delay during closing: 6 seconds.
1_10	WATER HAMMER	ON	Enables the water hammer function during opening to help electric lock release. Operation: at the START command, the following will occur in sequence: - electric lock activation; - closing pulse of 1 sec ; - opening; - electric lock release after 2 sec .
		OFF	Disables the water hammer function.
		OFF	Disables the water hammer function.

10 - DIP SWITCH DIP2

The settings are stored during the rest phase (gate closed).

The default settings are highlighted in the boxes with grey background. 

DIP	Function	Status	Description
2_1	DECELERATION SPEED changing this setting will reset the control board and a new learning cycle will be required.	ON	Deceleration speed equal to 50% of the maximum speed.
		OFF	Deceleration speed equal to 30% of the maximum speed.
2_2	MOVEMENT SPEED changing this setting will reset the control board and a new learning cycle will be required.	ON	Speed during normal movement equal to 100% of the maximum speed.
		OFF	Speed during normal movement equal to 80% of the maximum speed.
2_3	FAST CLOSING	ON	Enables fast closing function. Operation: Reduces the stand-by time to 3 seconds following interception and subsequent freeing of the photocells. Active only on photocell 1.
		OFF	Fast closing disabled.

UK

10 - DIP SWITCH DIP2

The settings are stored during the rest phase (gate closed).



The default settings are highlighted in the boxes with grey background. 

DIP	Function	Status	Description
2_4	FUNCTIONING changing this setting will reset the control board and a new learning cycle will be required.	ON	ENCODER
		OFF	TIME
2_5	UNUSED	ON	
		OFF	
2_6	WARNING LIGHT / FLASHING LIGHT	ON	Terminal M2_7 and M2_8 work as WARNING LIGHT
		OFF	Terminal M2_7 and M2_8 work as FLASHING LIGHT
2_7	PAUSE TIME LEARNING	ON	PAUSE TIME LEARNING ENABLED
		OFF	STANDARD OPERATION
2_8	FINAL STROKE IN CLOSING	ON	Enables the final stroke in closing function. Operation: After slowing down, the movement continues in slow down mode for 1s to facilitate the locking of the electric lock. During the final stroke in closing the safety devices and the commands are not active (PHOTO, EDGE, START, etc.)
		OFF	Disables the final stroke in closing function
2_9	DECELERATION DISTANCE changing this setting will reset the control board and a new learning cycle will be required.	ON	Long deceleration (~33% of the total stroke). Irrelevant if DIP2_4=OFF
		OFF	Short deceleration (~25% of the total stroke)
2_10	SOFT STOP	ON	Enabling of an additional deceleration ramp at the end of the motion next to the mechanical limit switch in opening or closing. Not enabled if it is time operation (DIP2_4=OFF)
		OFF	Disables the Soft Stop function

11 - JUMPER SW4

The settings are stored during the rest phase (gate closed).

The default settings are highlighted in the boxes with grey background. 

JUMPER	Function	Status	Description
SW4	FUNCTIONING TERMINAL 21		N.C. devices are connected to STOP/EDGE (21) input
			8,2KOhm (8K2) resistive devices are connected to STOP/EDGE (21) input.

12 - DIP SWITCH DIP3

In order to store the new settings it's necessary to power down and power up the control board.

The default settings are highlighted in the boxes with grey background.

DIP	Function	Status	Description
3_1 3_2	START COMMAND ALLOCATION TO TRANSMITTER BUTTON	OFF OFF	Transmitter button 1.
		OFF ON	Transmitter button 2.
		ON OFF	Transmitter button 3.
		ON ON	Transmitter button 4.
3_3 3_4	PEDESTRIAN COMMAND ALLOCATION TO TRANSMITTER BUTTON If this setting is the same as DIP3_1 and DIP3_2, PEDESTRIAN is disabled.	OFF OFF	Transmitter button 1.
		OFF ON	Transmitter button 2.
		ON OFF	Transmitter button 3.
		ON ON	Transmitter button 4.
3_5	UNUSED	OFF	Keep this OFF, do not change.
3_6	UNUSED	ON	
		OFF	

13 - ONBOARD RADIO RECEIVER CONTROL

Storing a new transmitter in memory:

- 1 - Press and release **Learn** button.
- 2 - Led L6 will come on.
- 3 - Press button 1 of the transmitter to be stored for 2 seconds.
- 4 - The new transmitter is stored.
- 5 - Led L6 will stay on for another 5 seconds; during this period, you can store other transmitters, restarting from step 3.

It is possible to store up to 200 transmitters.

Clearing the memory:

- 1 - Press and hold down **Learn** button for 12 seconds.
- 2 - Led L6 will initially come on and then go off after 12 seconds.
- 3 - All the transmitters have now been deleted.

Assigning START and PED commands to the transmitter buttons:

Refer to **Figure 17-18** and DIP3 configuration.

UK

14 - GATE TRAVEL LEARNING

The procedure has two phases, completely automatic: the first one of OPENING and CLOSING SPACES learning and the second one of motors' amperometric values learning.

If using only one motor, it must be connected to the terminals **M1**.

Intervention of START, PED, PHOTO1, PHOTO2, SAFETY inputs during learning procedure will abort the procedure and it will be necessary to repeat it from the beginning.

During learning procedure FLASHING LIGHT / WARNING LIGHT will be on.

Travel learning movement is slowed down (50%).

Learning procedure cannot be executed while running on battery.

Learning procedure:

- Release the operators and move the gates to halfway their travel.
- Lock the operators.
- Check that the mechanical opening and closing stops are present on the ground (KUDA-AGO) or on the operator (SERRA320-SNAPPER).
- Remove any obstacles in the range of action of the automated device.
- Check that leds L3, L4, L5 and L8 are on.
- Press and release MEMO button.
- Led L7 will come on, after 30 seconds of no user interaction the control board will quit learning procedure.
- Within 30 seconds press again MEMO button in order to choose operator type. At the first stroke L7 will blink once every 4 seconds and that means KUDA-AGO424E-AGO624E is the installed operator; at the second stroke L7 will blink twice every 4 seconds and that means SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S is the installed operator. The operator selection sequence is cyclic.
- Press button 1 of the radio control or give a START pulse from the terminal board.
- Check that motors' movement is in the correct direction (at the beginning in opening). On the contrary, block the learning cycle with any safety device, invert the motor cables and repeat the procedure.

Movements during learning with 2 motors:

- Motor 1 opens until meeting the mechanical end-stops.
- Motor 2 opens until meeting the mechanical end-stops .
- 5 seconds pause.
- Motor 2 closes until meeting the mechanical end-stops.
- Motor 1 closes until meeting the mechanical end-stops.
- Full open-close cycle.
- End of learning; L7 will goes off.

Movements during learning with 1 motor:

- Motor 1 opens until meeting the mechanical end-stops.
- 5 seconds pause .
- Motor 1 closes until meeting the mechanical end-stops.
- It makes a complete manoeuvre, opening, 5 sec. pause and closing.
- End of learning; L7 goes off.

In case the learning procedure cannot be completed, please check LED L7 status (chapter 8).

15 - PAUSE TIME LEARNING

WARNINGS

- Values loaded by default:
 - Total automatic reclosing time: 20 s;
 - Pedestrian automatic reclosing time: 10 s;
- Be sure that the control unit has already successfully stored a stroke learning.
- Be sure that the gate has finished the closing manoeuvre before making the learning procedure.
- The time learning of total and pedestrian automatic reclosing time needs 2 different procedures.

Learning procedure of Total Pause Time

- Put DIP2_7 in ON.
- The FLASHING LIGHT glows steadily.
- Push START to start the pause time counting.
- The FLASHING LIGHT makes short flashes every second.
- Once passed the pause time chosen (MAX 127 s), give a new START command.
- The FLASHING LIGHT glows steadily to show the successful operation.
- Put DIP2_7 in OFF.

Learning procedure of Pedestrian Pause Time

- Put DIP2_7 in ON.
- The FLASHING LIGHT glows steadily.
- Push PED to start the pause time counting.
- The FLASHING LIGHT makes short flashes every second.
- Once passed the pause time chosen (MAX 127 s), give a new PED command.
- The FLASHING LIGHT glows steadily to show the successful operation.
- Put DIP2_7 in OFF.

16 - FLASHING LIGHT SIGNALS SUMMARY

Meaning	Signal	Effect
Opening	0,8s ON, 0,8s OFF continuous	The gate is opening
Closing	0,4s ON, 0,4s OFF continuous	The gate is closing
Photo 2 intercepted in stand-by in presence of START command	5 fast flashings	When released it opens
Edge intercepted in stand-by in presence of START command	3 slow flashings	Blocked closed door
Edge intercepted in pause in presence of START command or at the closing beginning	3 slow flashings	Blocked open door
Low Battery before closing (21V).	4 slow flashing	Blocked door
Low Battery before opening or closing(16V).	4 slow flashing	Blocked open door
Pause time pre-cycle learning	steady on	Closed blocked door
Pause time learning	slow flashes every second	Closed blocked door

UK

17 - TROUBLESHOOTING

The gate does not move after a START command.	<ul style="list-style-type: none"> • Check that L3, L4 and L5 are off; if not, check the devices connected to terminals 19-20-21. • Check fuses. • Check that the battery voltage is not below 22VDC. • If L7 is blinking fast, learning procedure must be executed.
The gate moves slowly.	Check the control board is not running on battery.
Transmitter range is short.	Check terminals 26-27 screws are tight. Check and replace transmitter battery.
The gate does not fully open/close.	Check the motor and encoder connections.
The gate moves slowly during opening.	The first manoeuvre after a power failer is slowed and with automatic logic.

Declaration of conformity UKCA

The manufacturer:

GI.BI.DI. S.r.l.

Via Abetone Brennero, 177/B,
46025 Poggio Rusco (MN) ITALY

declares that the product:

ELECTRONIC CONTROL UNIT BE24

Are in conformity with the essential requirements and other relevant requirement of:

Restriction of the Use of Certain Hazardous Substances in Electrical and Electronic Equipment Regulations 2012;
Electrical Equipment (Safety) Regulations 2016;
Radio Equipment Regulations 2017;

and that the following harmonised standards have been applied:

- EN 301 489-1 V2.2.0;
- EN 301 489-3 V2.1.1;
- EN 300 220-2 V3.2.1;
- EN 62479:2010;
- EN 60950-1:2014;

Date 08/02/2019

The legal Representative
Michele Prandi



UE manufacturer declaration:

The UE declaration is available at <http://conformity.gibidi.com>

FR

1 - CARACTERISTIQUES TECHNIQUES

Platine	BE24 / AS06250
Type	Platine électronique pour l'automatisation d'un portail battant avec double porte et moteurs en 24Vdc
Alimentation	230 Vac monophasé 50/60 Hz
N° moteurs	1-2
Alimentation moteur	24 Vdc
Clignoteur	24 Vdc 10W max
Alimentation accessoires	24 Vdc 10W max
Récepteur radio	Intégré, 200 émetteurs maxi
Température de service	-20°C +60°C
Temps de travail	ENCODER OU TEMPS

2 - CARACTERISTIQUES TECHNIQUES / FONCTIONS

- LED rouges de signalisation des contacts N.C. et pour la mémorisation des émetteurs.
- LED bleu pour la programmation des temps.
- Touches sur la platine pour la programmation et pour l'apprentissage des émetteurs .
- Apprentissage des temps de travail automatique, avec procédure simplifiée.
- Récepteur radio à bord qui peut mémoriser jusqu'à 200 émetteurs.
- Gestion des canaux des émetteurs par dip switch
- Ralentissement en ouverture et fermeture.
- Vitesse ralentissement et mouvement réglable par dip switch.
- Arrêt et inversion du mouvement après l'intervention des dispositifs de sécurité.
- Fonction anti-écrasement tant à vitesse normale qu'à vitesse ralentie.
- Lecture ampère-métrique de l'absorption du moteur pour la fonction anti-écrasement, réglable par dip switch.
- Fonctionnement piéton avec ouverture porte 1.
- 2 entrées N.C. photocellule 1, photocellule 2.
- 1 Entrée (SAFETY) programmable par dip switch comme STOP ou BORD SENSIBLE.
- 2 possibles logiques de fonctionnement: pas - pas avec stop ou de copropriété sélectionnable par dip switch.
- Temps de déphasage portes réglable par dip switch.
- Activation et programmation différenciée de la refermeture automatique totale et piéton.
- Prédiposition pour utilisation avec batteries tampon.
- Soft-Start et Soft-Stop pour limiter les chocs mécaniques.

Merci pour avoir choisi G.I.B.I.D.I.



LIRE ATTENTIVEMENT CETTE NOTICE AVANT DE PROCÉDER À L'INSTALLATION.

AVERTISSEMENTS:

Ce produit-ci a été essayé en G.I.B.I.D.I. en vérifiant la parfaite correspondance des caractéristiques aux directives en vigueur. G.I.B.I.D.I. S.r.l. se réserve la faculté de modifier les données techniques sans avis, en fonction de l'évolution du produit.

ÉCOULEMENT: G.I.B.I.D.I. conseille de recycler les composants en plastique d'écouler dans spéciaux centres habilités les composants électroniques en évitant de contaminer le milieu avec substances polluantes.



3 - INSTRUCTIONS POUR L'INSTALLATION

- Avant d'effectuer l'installation, il faut prévoir en amont de la même un interrupteur magnétique thermique et différentiel avec capacité maxi 10A. L'interrupteur doit assurer une séparation omnipolaire des contacts, avec distance d'ouverture d'au moins 3 mm.
- Pour éviter possibles interférences, différencier et maintenir toujours séparés les câbles de puissance (section mini 1,5mm²) des câbles de signal (section mini 0,5mm²).
- Effectuer les connexions en se référant aux tableaux suivants et à la sérigraphie ci-jointe. Il faut faire particulièrement attention à raccorder en série tous les dispositifs qui doivent être connectés à la même entrée N.C. (normalement fermé) et en parallèle tous les dispositifs qui partagent la même entrée N.O. (normalement ouvert).
- Une mauvaise installation ou une mauvaise utilisation du produit peut compromettre la sécurité de l'installation.
- Tous les matériaux présents dans l'emballage ne doivent pas être laissés à la portée des enfants car ils peuvent être dangereux.
- Le constructeur décline toute responsabilité quant au bon fonctionnement de l'automation en cas d'utilisation de composants et accessoires de sa production et inappropriés à l'utilisation prévue.
- Après la mise en place, il faut toujours contrôler avec attention le bon fonctionnement de l'installation et des dispositifs utilisés.
- Cette notice d'instructions s'adresse à personnes autorisées à la mise en place d'"appareils sous tension", il faut donc avoir une bonne connaissance de la technique, exercée comme profession et conformément aux réglementations en vigueur.
- La maintenance doit être effectuée par un personnel qualifié.
- Avant d'effectuer toute opération de nettoyage ou maintenance, il faut débrancher la platine des réseaux d'alimentation électrique.
- La platine ici décrite doit être utilisée uniquement pour l'emploi pour le quel elle a été conçue.
- Vérifier le but de l'utilisation finale et s'assurer de prendre toutes les sécurités nécessaires.
- L'utilisation des produits et leur destination à des usages différents de ceux prévus, n'a pas été expérimentée par le constructeur, donc les travaux exécutés sont sous l'entière responsabilité de l'installateur. Signaler l'automation avec plaques de mise en garde qui doivent être visibles.
- Aviser l'utilisateur que les enfants ou les animaux ne doivent pas jouer ou s'arrêter près du portail.
- Protéger d'une manière adéquate les points de danger (par exemple en utilisant une bande sensible).

4 - MISES EN GARDE POUR L'UTILISATEUR

- En cas de panne ou dysfonctionnement, couper l'alimentation en amont de l'appareil et appeler l'assistance technique. Vérifier périodiquement le fonctionnement des dispositifs de sécurités. Les éventuelles réparations doivent être exécutées par personnel spécialisé utilisant matériels d'origine et certifiés.
- Le produit ne doit pas être utilisé par enfants ou personnes avec réduites capacités physiques, sensoriales ou mentales, ou sans expérience et connaissance, à moins qu'ils n'ont pas été correctement instruits.
- Ne pas accéder à la fiche pour régulations et/ou maintenances.

5 - BRANCHEMENTS ELECTRIQUES: FASTON

FASTON	Description
CF1	0 Vac de transformateur
CF2	24 Vac de transformateur



ATTENTION: IMPORTANTES INSTRUCTIONS DE SÉCURITÉ.

Il est important pour la sécurité des personnes suivre ces instructions-ci.
Garder la présente notice d'instructions.

FR

6 - BRANCHEMENTS ELECTRIQUES: BORNIERES

Borne	Position	Signal	Description
M1	1	M1+	Moteur 1+
	2	M1-	Moteur 1-
	3	M2+	Moteur 2+
	4	M2-	Moteur 2-
M2	5	EL+	+ Alimentation serrure électrique 12V.
	6	EL-	- Alimentation serrure électrique 12V.
	7	LAMP/SPIA	+ Alimentation CLIGNOTEUR/LAMPE TEMOIN 24Vdc 10W MAX.
	8	LAMP/SPIA	- Alimentation CLIGNOTEUR/LAMPE TEMOIN 24Vdc 10W MAX.
	9	+ACC	+24Vdc Alimentation accessoires extérieurs MAX 10W.
	10	-ACC	Commun alimentation accessoires extérieurs MAX 10W.
M3	11	5V	Alimentation +5Vdc ENCODER moteur 1.
	12	S1	Signal ENCODER moteur 1.
	13	COM	Commun alimentation ENCODER moteur 1.
	14	5V	Alimentation +5Vdc ENCODER moteur 2.
	15	S2	Signal ENCODER moteur 2.
	16	COM	Commun alimentation ENCODER moteur 2.
M4	17	START	Entrée START (N.O.).
	18	PED	Entrée PIETON (N.O.) La manœuvre Piéton est faite avec logique Automatique, pas modifiable
	19	PHOTO 1	Entrée PHOTOCELLULE 1 (N.C.) active seulement en fermeture. Quand elle est interceptée pendant la fermeture, elle inverse tout de suite le mouvement en ouverture. En ouverture elle n'est pas influente. En pause elle recharge le temps de pause.
	20	PHOTO 2	Entrée PHOTOCELLULE 2 (N.C.) active en ouverture et fermeture. Quand elle est interceptée, elle bloque les moteurs dans l'attente du relâchement. Quand on restaure le contact de PHOTO2, le portail se mouve en ouverture. En pause charge le temps de pause.
	21	STOP SAFETY	Entrée programmable (STOP – BORD SENSIBLE).
	22	COM	Commun entrées.
	23	COM	Commun entrées.
	24	IN1	Entrée IN 1 (N.O.) pour la connection de dispositifs extérieurs, par exemple montre. Fonctionnement: Portail fermé → ouverture totale Pendant l'ouverture totale → SANS IMPORTANCE Pendant l'ouverture piéton → ouverture totale Portail complètement ouvert → recharge le temps de fermeture automatique, si activé, autrement SANS IMPORTANCE Portail ouvert par Piéton → ouverture totale Pendant la fermeture → ouverture totale ATTENTION: se rappeler d'activer tant la refermeture automatique, s'on la veut, que la logique copropriété si on ne veut pas d'interactions avec la commande de START pendant la phase d'ouverture.
	25	IN2	Entrée pas utilisée.

M5	26	COM	Entrée chausse antenne.
	27	ANT	Entrée signal antenne.
M6	28	+BAT	+Batterie 24V MAX 3Ah.
	29	-BAT	-Batterie 24V MAX 3Ah.

7 - FUSIBLES DE PROTECTION

Position	Valeur	Type	Description
F1	10A	F	Protection alimentation batterie 24V.
F2	3,15A	F	Protection accessoires extérieurs, serrure électrique et clignoteur
F3	8A	F	Protection platine électronique.
F4	2A	T	Protection transformateur.

8 - LED DE SIGNALISATION

Position	Couleur	Signal	Description
L1	VERT	START	S'allume quand on active la commande START du bornier ou du récepteur.
L2	VERT	PED	S'allume quand on active la commande PED du bornier ou du récepteur.
L3	ROUGE	PHOTO1	Toujours allumé, s'éteint quand on ouvre le contacte du borne PHOTO1.
L4	ROUGE	PHOTO2	Toujours allumé, s'éteint quand on ouvre le contact du borne PHOTO2.
L5	ROUGE	SAFETY	Toujours allumé, s'éteint quand on relève une valeur pas correct sur la borne SAFETY.
L6	ROUGE	RX	TOUJOURS éteint. S'allume quand on appuie sur la touche LEARN pour mémoriser un nouveau TX ou pour effacer tous les TX.
L7	BLEU	INFO	<p>0,2s ON 0,2 OFF</p> <p>La centrale est bloquée dans l'attente d'effectuer le cycle d'apprentissage. Il faut faire le cycle d'apprentissage.</p>
			<p>30s ON</p> <p>La centrale est en phase de pré-apprentissage après l'activation de la touche memo.</p>
			<p>0,2s ON-4s OFF</p> <p>Au repos, la centrale est posée pour le fonctionnement avec opérateur KUDA-AGO424E-AGO624E.</p>
			<p>0,2s ON-0,2s OFF 0,2s ON-4s OFF</p> <p>Au repos, la centrale est posée pour le fonctionnement avec opérateur SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S.</p>
			<p>1s OFF - 0,6s ON - 1s OFF x2</p> <p>Erreur encoder moteur 1, apprentissage failli.</p>
			<p>1s OFF - 0,6s ON - 0,6s OFF 0,6s ON - 1s OFF x2</p> <p>Erreur encoder moteur 2, apprentissage failli.</p>

FR

9 - DIP SWITCH DIP1

Les positions sont mémorisées pendant la phase de repos (portail fermé).

Les positions par DEFAUT sont indiquées dans la case grise

DIP	Fonction	Etat	Description
1_1	COPROPRIETE	ON	Fonctionnement en réponse à la commande de START: <ul style="list-style-type: none"> • Portail fermé → OUVRE • Pendant l'ouverture → PAS INFLUENT • Portail ouvert → Recharge le temps de fermeture automatique si la refermeture automatique est habilitée, au contraire ferme. • Pendant la fermeture → OUVRE
	PAS – PAS AVEC STOP	OFF	Fonctionnement en réponse à la commande de START: <ul style="list-style-type: none"> • Portail fermé → OUVRE • Pendant l'ouverture → STOP • Portail ouvert → FERME • Pendant la fermeture → STOP • Après un STOP → Inverse le mouvement
1_2	BORNE 21 COMME BORD SENSIBLE	ON	Fonctionnement: <ul style="list-style-type: none"> • Portail fermé → PAS INFLUENT • Pendant l'ouverture → Inversion immédiate du mouvement par 1s ralentissant. • Portail ouvert → PAS INFLUENT • Pendant la fermeture → Inversion immédiate du mouvement par 1s ralentissant.
	BORNE 21 COMME STOP	OFF	Fonctionnement: <ul style="list-style-type: none"> • Portail fermé → PAS INFLUENT • Pendant l'ouverture → STOP • Portail ouvert → STOP, pas de refermeture automatique • Pendant la fermeture → STOP • Après un STOP → inverse le mouvement
1_3 1_4	SEUIL ANTI-ECRASEMENT	OFF	Sensibilité très élevée
		OFF	Sensibilité élevée
		ON	Sensibilité moyenne
		ON	Sensibilité basse
1_5	REFERMETURE AUTOMATIQUE TOTALE	OFF	Refermeture automatique totale désactivée.
		ON	Active la fermeture automatique ou après le temps de pause configuré par défaut 20s ou après le temps de pause appris.
1_6	REFERMETURE AUTOMATIQUE PIETON	OFF	Refermeture automatique piéton désactivée.
		ON	Active la fermeture automatique ou après le temps de pause configuré par défaut 10s ou après le temps de pause appris.

9 - DIP SWITCH DIP1

Les positions sont mémorisées pendant la phase de repos (portail fermé).

Les positions par DEFAUT sont indiquées dans la case grise

DIP	Fonction	Etat	Description
1_7	PRE-CLIGNOTEMENT	ON	Habilite le pré-clignotement de 3 s avant l'activation du moteur en ouverture et fermeture.
		OFF	Pré-clignotement désactivé.
1_8 1_9	TEMPS DEPHASAGE PORTE	OFF OFF	Déphasage portes désactivée.
		OFF ON	Retard moteur 2 en ouverture: 3 s. Retard moteur 1 en fermeture: 3 s.
		ON OFF	Retard moteur 2 en ouverture: 3 s. Retard moteur 1 en fermeture: 6 s.
		ON ON	Retard moteur 2 en ouverture: 3 s. Retard moteur 1 en fermeture: 9 s.
1_10	COUP DE BELIER	ON	Habilite la fonction coup de bélier en ouverture pour favoriser le décrochage de la serrure électrique. Fonctionnement: à la commande de START, il y aura en séquence: - activation de la serrure électrique; - impulsion en fermeture de 1 s; - ouverture; - après 2 s décrochage de la serrure électrique;
		OFF	Désactive la fonction coup de bélier.

10 - DIP SWITCH DIP2

Les positions sont mémorisées pendant la phase de repos (portail fermé).

Les positions par DEFAUT sont indiquées dans la case grise

DIP	Fonction	Etat	Description
2_1	VITESSE RALENTISSEMENT <small>Le changement de position met à zéro la centrale et il est nécessaire faire un nouveau cycle d'apprentissage</small>	ON	Vitesse ralentissement égale au 50% de la vitesse maxi.
		OFF	Vitesse ralentissement égale au 30% de la vitesse maxi.
2_2	VITESSE MOUVEMENT <small>Le changement de position met à zéro la centrale et il est nécessaire faire un nouveau cycle d'apprentissage</small>	ON	Vitesse mouvement égale au 100% de la vitesse maxi.
		OFF	Vitesse mouvement égale au 80% de la vitesse maxi.
2_3	FERMETURE RAPIDE AVEC PHOTO 1	ON	Fermeture rapide activée. Après l'interception et la libération de PHOTO1, le temps de pause est réduit à 3 s.
		OFF	Fermeture rapide désactivée.

FR

10 - DIP SWITCH DIP2

Les positions sont mémorisées pendant la phase de repos (portail ouvert).

Les positions par DEFAUT sont indiquées avec la case grise

DIP	Fonction	Etat	Description
2_4	FONCTIONNEMENT Le changement de position met à zéro la centrale et il est nécessaire faire un nouveau cycle d'apprentissage	ON	ENCODER
		OFF	A TEMPS
2_5	PAS UTILISE	ON	
		OFF	
2_6	LAMPE TEMOIN / CLIGNOTEUR	ON	Utilisation des sorties M2-7 et M2-8 comme LAMPE TEMOIN, toujours allumée fixe avec portail ouvert
		OFF	Utilisation des sorties M2-7 et M2-8 comme CLIGNOTEUR, clignoteur allumé avec les moteurs actifs
2_7	APPRENTISSAGE TEMPS DE PAUSE	ON	APPRENTISSAGE TEMPS DE PAUSE ACTIF
		OFF	FONCTIONNEMENT STANDARD
2_8	COUP FINAL EN FERMETURE	ON	Habilite la fonction coup final en fermeture. Fonctionnement: Après le ralentissement, le mouvement poursuit ralenti par 1s pour favoriser l'enclenchement de la serrure électrique. Pendant le coup final en fermeture les sécurités et les commandes ne sont pas actives (PHOTO, BORD SENSIBLE, START, etc.)
		OFF	Désactive la fonction coup final en fermeture
2_9	DISTANCE DE RALENTISSEMENT Le changement de position met à zéro la centrale et il est nécessaire faire un nouveau cycle d'apprentissage	ON	Ralentissement long (~33% de la course totale). Pas influent si DIP2_4=OFF
		OFF	Ralentissement bref (~25% de la course totale)
2_10	ARRÊT SOFT	ON	Activation d'une autre phase de décélération à la fin du mouvement près du fin de course mécanique en ouverture ou fermeture. Pas actif si le fonctionnement est temporisé (DIP2_4=OFF)
		OFF	Désactive la fonction Arrêt Soft

11 - JUMPER SW4

Les positions sont mémorisées pendant la phase de repos (portail ouvert).

Les positions par DEFAUT sont indiquées avec la case grise

JUMPER	Fonction	Etat	Description
SW4	FONCTIONNEMENT BORNE 21	<input type="checkbox"/>	Les dispositifs N.C. sont connectées à l'entrée STOP/BORD SENSIBLE (21)
		<input checked="" type="checkbox"/>	Les dispositifs résistifs 8,2KOhm (8K2) sont connectés à l'entrée STOP/BORDE SENSIBLE (21)

12 - DIP SWITCH DIP3

Il est nécessaire éteindre et allumer de nouveau la centrale pour mémoriser les nouvelles positions des dip. Les positions par DEFAUT sont indiquées avec la case grise

DIP	Fonction	Etat	Description
3_1 3_2	ATTRIBUTION COMMANDE DE START	OFF OFF	Entrée START associée à la touche 1 de l'émetteur.
		OFF ON	Entrée START associée à la touche 2 de l'émetteur.
		ON OFF	Entrée START associée à la touche 3 de l'émetteur.
		ON ON	Entrée START associée à la touche 4 de l'émetteur.
3_3 3_4	ATTRIBUTION COMMANDE PIETON Si la position est égale à DIP3_1 et DIP3_2, le PIETON est désactivé.	OFF OFF	Entrée PED associée à la touche 1 de l'émetteur.
		OFF ON	Entrée PED associé à la touche 2 de l'émetteur.
		ON OFF	Entrée PED associée à la touche 3 de l'émetteur.
		ON ON	Entrée PED associée à la touche 4 de l'émetteur.
3_5	PAS UTILISE	OFF	Tenir OFF, ne pas modifier.
3_6	PAS UTILISE	ON	
		OFF	

13 - GESTION RECEPTEUR RADIO A BORD

Mémoriser un nouvel émetteur:

- 1 - Appuyer sur la touche **Learn** et la relâcher.
 - 2 - Le led L6 s'allumera
 - 3 - Appuyer sur la touche 1 de l'émetteur à mémoriser par 2 s.
 - 4 - Le nouvel émetteur est mémorisé.
 - 5 - Le led L6 restera allumé par 5 s encore, pendant cette période il est possible mémoriser d'autres émetteurs repartant du point 3.
- Il est possible mémoriser jusqu'à 200 émetteurs.

Effacement total de la mémoire:

- 1 - Appuyer sur la touche **Learn** par 12 s et la relâcher.
- 2 - Initialement le led L6 s'allumera et s'éteindra après 12 s.
- 3 - Tous les émetteurs ont été effacés.

Attribution des commandes de START et PED aux touches des émetteurs:

Faire référence à fig.17-18 et configuration DIP3.

FR

14 - APPRENTISSAGE COURSE

La procédure est divisée en deux phases, complètement automatiques, la première d'apprentissage des ESPACES D'OUVERTURE ET FERMETURE et la deuxième d'apprentissage des valeurs ampère-métriques des moteurs.

En cas d'utilisation d'un moteur seulement, il doit être connecté aux bornes **M1**.

L'intervention de quel que soit dispositif START, PED, PHOTO1, PHOTO2, SAFETY, pendant la phase d'apprentissage, cause l'interruption et la sortie du cycle d'apprentissage et il faudra le répéter.

Pendant la phase d'apprentissage, le clignoteur/lampe témoin sera allumé avec lumière fixe.

L'apprentissage de la course se vérifie à vitesse ralentie 50%.

S'assurer que la centrale soit alimentée avec tension de réseau 230V, avec fonctionnement à batterie il n'est pas possible faire la procédure d'apprentissage.

Procédure d'apprentissage:

- Débloquer les opérateurs et porter les portes à la moitié de la course.
- Bloquer les opérateurs.
- Vérifier la présence des arrêts mécaniques à terre (KUDA-AGO) et/ou sur l'opérateur (SERRA320-SNAPPER) en ouverture et fermeture.
- Enlever éventuels obstacles dans le rayon d'action de l'automation.
- Vérifier que les led L3, L4, L5 et L8 soient allumés.
- Appuyer sur la touche MEMO.
- Le led L7 s'allumera et restera allumé par 30 s, en suite la centrale sortira de la fonction auto-apprentissage.
- Dans 30 s (led L7 allumé) choisir avec la touche MEMO le type de moteur qu'on doit utiliser. La première pression de la touche activera la sélection du moteur KUDA-AGO424E-AGO624E et le led L7 fera un clignotement, la deuxième pression de la touche MEMO activera la choix du moteur SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S et le led L7 fera deux clignotements. La séquence continuera cycliquement à chaque pression de la touche MEMO.
- Maintenant appuyer sur la touche 1 (START) de l'émetteur ou donner une impulsion de START du bornier.
- Vérifier que le mouvement des moteur soit dans le sens correct (au début en ouverture). En cas contraire, bloquer le cycle d'apprentissage avec quelle que soit sécurité, inverser les câbles du moteur et répéter la procédure.

Mouvements faits pendant l'apprentissage avec 2 moteurs:

- Moteur 1 ouvre jusqu'à rencontrer les arrêts mécaniques.
- Moteur 2 ouvre jusqu'à rencontrer les arrêts mécaniques.
- Pause de 5 s
- Moteur 2 ferme jusqu'à rencontrer les arrêts mécaniques.
- Moteur 1 ferme jusqu'à rencontrer les arrêts mécaniques.
- En suite il y aura une manœuvre complète, ouverture, pause de 5 s. et fermeture pour relever les absorptions des moteurs.
- Fin de l'apprentissage, L7 s'éteint.

Mouvements faits pendant l'apprentissage avec 1 moteur:

- Moteur 1 ouvre jusqu'à rencontrer les arrêts mécaniques à terre.
- Pause de 5 s
- Moteur 1 ferme jusqu'à rencontrer les arrêts mécaniques à terre.
- En suite il y aura une manœuvre complète, ouverture, pause de 5 s. et fermeture pour relever les absorptions du moteur.
- Fin de l'apprentissage, L7 s'éteint.

Dans le cas d'un arrêt de la procédure d'apprentissage, vérifier le LED L7 (ch. 8).

15 - APPRENTISSAGE TEMPS DE PAUSE

MISES EN GARDE PRÉLIMINAIRES

- Valeurs chargées par défaut:
 - Temps refermeture automatique total: 20 s;
 - Temps refermeture automatique piéton: 10 s;
- S'assurer que la platine électronique ait déjà mémorisé avec succès un apprentissage course.
- S'assurer que le portail ait terminé la manœuvre de fermeture avant de faire la procédure d'apprentissage.
- Pour l'apprentissage du temps de refermeture automatique totale et piéton, il faut faire 2 procédures différentes.

Procédure apprentissage Temps Pause Total

- Positionner DIP2_7 ON.
- Le FEU CLIGNOTANT s'allume fixe.
- Appuyer sur START pour commencer le comptage du temps de pause.
- Le FEU CLIGNOTANT clignote rapidement chaque seconde.
- Après le temps de pause choisi (MAX127 s), donner une nouvelle commande de START.
- Le FEU CLIGNOTANT s'allume fixe pour indiquer le succès de l'opération.
- Positionner DIP2_7 OFF.

Procédure apprentissage Temps Pause Piéton

- Positionner DIP2_7 ON.
- Le FEU CLIGNOTANT s'allume fixe.
- Appuyer sur PED pour commencer le comptage du temps de pause.
- Le FEU CLIGNOTANT clignote rapidement chaque seconde.
- Après le temps de pause choisi (MAX127 s), donner une nouvelle commande de PED.
- Le FEU CLIGNOTANT s'allume fixe pour indiquer le succès de l'opération.
- Positionner DIP2_7 OFF.

16 - RESUME SIGNALISATIONS CLIGNEUR

Sens	Signalisation	Effet
Ouverture	0,8s ON, 0,8s OFF	Le portail est en train de s'ouvrir
Fermeture	0,4s ON, 0,4s OFF	Le portail est en train de se fermer
Photocellule 2 interceptée au repos en présence de commande de START	5 clignotements rapides	Quand on relâche, ouvre
Bord sensible intercepté au repos en présence de commande de START	3 clignotements lents	Porte bloquée fermée
Bord sensible interceptée en pause en présence de commande de START ou au début de la fermeture	3 clignotements lents	Porte bloquée ouverte
Batterie à plat au début ouverture ou fermeture (16V)	4 clignotements lents	Porte bloquée
Batterie à plat au début fermeture (21V)	4 clignotements lents	Porte bloquée ouverte
Pré-cycle apprentissage temps de pause	Allumé fixe	Porte bloquée fermée
Apprentissage temps de pause	Clignotements lents chaque seconde	Porte bloquée fermée

FR

17 - RÉOLUTION DE PROBLÈMES

Le portail ne se mouve pas après une commande de START	<ul style="list-style-type: none"> • Vérifier que L3, L4, L5 soient éteints; en cas contraire, vérifier les dispositifs connectés aux bornes 19-20-21. • Contrôler les fusibles. • Contrôler que le voltage des batteries ne soit pas inférieur à 22Vdc. • Si le led L7 clignote rapidement, le cycle d'apprentissage n'a pas été fait.
Le portail se mouve lentement	Vérifier que le fonctionnement ne soit pas seulement par batteries.
La portée de l'émetteur est très basse.	Vérifier que les bornes 26 et 27 soient bien serrés. Contrôler et/ou remplacer la batterie de l'émetteur.
Le portail n'ouvre/ferme pas complètement	Vérifier les branchements du moteur et de l'encoder.
En ouverture le portail se mouve lentement	Pendant la première manœuvre (après avoir alimenté la centrale) le mouvement en ouverture sera à vitesse ralentie et en modalité de copropriété.

Déclaration de conformité UE

Le constructeur:

GI.BI.DI. S.r.l.

Via Abetone Brennero, 177/B,
46025 Poggio Rusco (MN) ITALY

déclare que le produit ci-dessous:

APPAREILLAGE ÉLECTRONIQUE BE24

est conforme aux Directives suivantes:

- **Directive 2014/35/UE et modifications successives;**
- **Directive 2014/30/UE et modifications successives;**
- **Directive 2014/35/UE et modifications successives;**
- **Directive 2014/30/UE et modifications successives;**

et que les normes harmonisées suivantes ont été appliquées:

- **EN 301 489-1 V2.2.0;**
- **EN 301 489-3 V2.1.1;**
- **EN 300 220-2 V3.2.1;**
- **EN 62479:2010;**
- **EN 60950-1:2014;**
- **IEC 61000-6-1:2016 RVL**
- **IEC 61000-6-2:2016 RVL**
- **IEC 61000-6-3:2020**
- **IEC 60335-2-103:2015+AMD1:2017+AMD2:2019 CSV**

Le Représentant légal
Michela Prandi



Date 08/02/2019

NL

1 - TECHNISCHE EIGENSCHAPPEN

Apparatuur	BE24 / AS06250
Type	Elektronische besturing voor de automatisatie van een dubbel draaihekken met 24 VDC motoren.
Voeding	230 VAC monofasig 50/60 Hz
Aantal motoren	1-2
Voeding motoren	24 Vdc
Knipperlicht	24 Vdc 10W max
Voeding toebehoren	24 Vdc 10W max
Ontvanger	Geïntegreerd, maximum 200 afstandbedieningen
Werkings temperatuur	-20°C +60°C
Werkings tijd	ENCODER of TIME

2 - TECHNISCHE EIGENSCHAPPEN EN FUNCTIES

- Rode signaleringsleds voor N.C. contacten en voor programmatie.
- Blauwe led voor de programmering van de tijden.
- Knoppen op de besturing voor de programmatie en aanleren van afstandbedieningen.
- Automatisch aanleren van de werkingstijd met een vereenvoudigde werkwijze.
- Geïntegreerde ontvanger met een geheugen van 200 afstandbedieningen.
- Beheer van de kanalen van de afstandbedieningen via dip switches.
- Vertraging tijdens opening en sluiting.
- Vertragingssnelheid regelbaar via dip switch.
- Stop en omkeerfunctie na interventie van de veiligheidsvoorzieningen.
- Functie anti-inklembeveiliging zowel met normale snelheid en met vertraging.
- Ampèrometrische lezing van de absorptie door de motor voor de functie anti-inklembeveiliging regelbaar via dip switch.
- Werking voetgangersdoorgang met opening van motor 1.
- Twee N.C. ingangen, fotocel 1, fotocel 2.
- Een ingang (SAFETY) programmeerbaar als STOP of EDGE.
- Twee mogelijke werkings logica's: stap-na-stap met stop of condominium selecteerbaar via dip switch.
- Tijd faseverschuiving van de vleugels regelbaar via dip switch.
- Gedifferentieerde activering en programmering van automatische totaal- en voetgangersversluiting.
- Voorziening voor gebruik met buffer batterijen.
- Soft-Start en Soft-Stop om de mechanische schokken te beperken.

Bedankt om te kiezen voor GIBIDI.

⚠ LEES DEZE GEBRUIKSAANWIJZING HEEL AANDACHTIG ALVORENS DE INSTALLATIE AAN TE VATTEN.

WAARSCHUWING: Dit product werd gekeurd bij GI.BI.DI. voor de naleving of de kenmerken van het product perfect overeenkomen met de geldige richtlijnen. GI.BI.DI. behoudt zich het recht voor de technische gegevens te wijzigen zonder waarschuwing vooraf, als dat nodig is voor evolutie van het product.

GI.BI.DI. adviseert om de kunststof componenten te recyclen en de elektronische componenten af te voeren naar erkende inzamelpunten, om te voorkomen dat het milieu verontreinigd wordt door vervuilende stoffen.



3 - WAARSCHUWINGEN VOOR DE INSTALLATIE

- Alvorens met de installatie te beginnen, moet u een thermomagnetische schakelaar of een differentieelschakelaar met een maximale stroomsterkte van 10A stroomopwaarts van de installatie plaatsen. De schakelaar moet een omnipolaire onderbreking van de contacten waarborgen, met openingsafstand van minstens 3 mm.
- Differentieer en houd de vermogenskabels (met minimum doorsnede 1.5 mm²) altijd gescheiden van de signaalkabels (minimum doorsnede 0.5 mm²) om eventuele interferenties te vermijden.
- Voer de verschillende aansluitingen uit en raadpleeg hiervoor de volgende tabellen en de bijgevoegde zeefdruk. Let er in het bijzonder op dat alle voorzieningen die met dezelfde N.C. (normally closed) ingang verbonden moeten worden in serie en dat alle voorzieningen die dezelfde N.O. (normally open) ingang delen, in parallel worden aangesloten.
- Een verkeerde installatie of een verkeerd gebruik van het product kan de veiligheid van het systeem in gevaar brengen.
- Alle verpakkingsmaterialen moeten vanwege het mogelijke gevaar buiten het bereik van kinderen worden gehouden.
- De fabrikant wijst elke verantwoordelijkheid af voor een niet correcte werking van de automatisatie indien er geen originele onderdelen en accessoires worden gebruikt die geschikt zijn voor de voorziene toepassing.
- Na de installatie moet u steeds grondig controleren of zowel het systeem als de gebruikte voorzieningen correct werken.
- Deze handleiding richt zich tot personen bevoegd zijn om “apparaten onder spanning” te installeren, en vandaar dat een goede kennis van de techniek vereist is. De installatie moet uitgevoerd worden door vakmensen die de geldende voorschriften in acht nemen.
- Het onderhoud moet uitgevoerd worden door gekwalificeerd personeel.
- Alvorens reinigings- of onderhoudswerkzaamheden uit te voeren, moet de apparatuur van het elektriciteitsnet afgekoppeld worden.
- De hier beschreven apparatuur mag alleen gebruikt worden voor het gebruik waarvoor het ontworpen is.
- Controleer het definitief gebruik en verzeker er u van dat alle noodzakelijke veiligheidsvoorzieningen zijn genomen.
- Het gebruik van producten en hun bestemming voor andere dan de voorziene gebruiksdoeleinden is niet door de fabrikant uitgetest, en vallen de uitgevoerde werkzaamheden volledig onder de verantwoordelijkheid van de installateur.
- Duid de automatisatie aan met behulp van duidelijke zichtbare waarschuwingsborden.
- Waarschuw de gebruiker dat kinderen en huisdieren zich niet in de buurt van de poort mogen ophouden of spelen.
- Bescherm op een geschikte manier de gevaarpunten (bijvoorbeeld met behulp van een veiligheidsstrip).

4 - WAARSCHUWINGEN VOOR DE GEBRUIKER

- Ingeval van defecten of storingen dient u de elektronische voeding vóór de apparatuur af te koppelen en de hulp van de technische dienst in te roepen. Controleer regelmatig de correcte werking van de beveiliging. Eventuele reparaties moeten uitgevoerd worden door gespecialiseerd personeel dat gebruik maakt van originele en gecertificeerde reserveonderdelen.
- Dit apparaat mag niet bediend worden door kinderen of personen met fysieke, motorische of mentale beperkingen, of bij gebrek aan ervaring of kennis tenzij de bevoegdheid of instructies zijn gegeven.
- Raak de print niet aan bij afregelingen of onderhoud.

5 - ELEKTRISCHE AANSLUITINGEN: CONNECTOREN

FASTON	Beschrijving
CF1	0 VAC van transformator
CF2	24 VAC van transformator



WAARSCHUWING: BELANGRIJKE VEILIGHEIDSINSTRUCTIES.

Voor uw eigen veiligheid is het heel belangrijk de aanwezige instructies te volgen. Bewaar deze instructiehandleiding.

NL

6 - ELEKTRISCHE AANSLUITINGEN: KLEMMENBORDEN


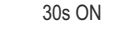

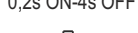
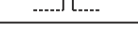
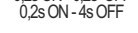
Klem	Positie	Signaal	Beschrijving
M1	1	M1+	Motor 1+
	2	M1-	Motor 1-
	3	M2+	Motor 2+
	4	M2-	Motor 2-
M2	5	EL+	+ Voeding elektrisch slot 12V
	6	EL-	- Voeding elektrisch slot 12V
	7	LAMP/SPIA	+ voeding KNIPPERLICHT 24 VDC MAX 10W.
	8	LAMP/SPIA	- voeding KNIPPERLICHT 24 VDC MAX 10W.
	9	+ACC	+24Vdc Voeding bijkomende toebehoren MAX 10W
	10	-ACC	Gemeenschappelijke voeding bijkomende toebehoren
M3	11	5V	Motor 1 ENCODER +5VDC voeding.
	12	S1	Motor 1 ENCODER signaal.
	13	COM	Motor 1 ENCODER gemeenschappelijke voeding en signaal.
	14	5V	Motor 2 ENCODER +5VDC voeding.
	15	S2	Motor 2 ENCODER signaal.
	16	COM	Motor 2 ENCODER gemeenschappelijke voeding en signaal.
M4	17	START	Ingang START (N.O.).
	18	PED	Ingang VOETGANGERSDOORGANG (N.O.) De voetgangersmanoeuvre wordt uitgevoerd met automatische logica, die niet kan worden gewijzigd.
	19	PHOTO 1	Ingang FOTOCEL 1 (N.C.). Ingang enkel actief tijdens de sluiting. Stopt de beweging en keert om door compleet te openen. Heeft bij gesloten hek geen invloed. Indien geactiveerd tijdens de pauzetime, wordt de pauzetime verhoogd.
	20	PHOTO 2	Ingang FOTOCEL 2 (N.C.). Ingang actief zowel tijdens opening als sluiting. Indien geactiveerd, stopt de beweging onmiddellijk en houdt deze geblokkeerd zolang deze niet wordt vrijgemaakt. Bij het vrijmaken start altijd een openende beweging. Indien geactiveerd tijdens de pauzetime, wordt de pauzetime herladen.
	21	STOP SAFETY	Programmeerbare ingang (STOP – EDGE).
	22	COM	Gemeenschappelijke toebehoren.
	23	COM	Gemeenschappelijke toebehoren.
	24	IN1	IN1 ingang (N.O.) voor het aansluiten van externe apparaten, bijv. klok. Operatie: Poort gesloten → totale opening Tijdens totale opening → NIET INVLOEDEND Tijdens voetgangersopening → totale opening Poort volledig open → laadt de automatische sluitingstijd opnieuw, indien ingeschakeld, anders NIET BENVLOEDEND Poort geopend door Voetganger → totale opening Tijdens sluiting → totale opening LET OP: vergeet niet om zowel de automatische versluiting indien gewenst zo als de condominiumlogica te activeren als u tijdens de openingsfase geen interactie met het START-commando wilt.
	25	IN2	Ongebruikte ingang.

M5	26	COM	Ingang antenne massa.
	27	ANT	Ingang antenne signaal.
M6	28	+BAT	+ Batterij 24V MAX 3Ah.
	29	-BAT	- Batterij 24V MAX 3Ah.

7 - GLASZEKERINGEN

Positie	Waarde	Type	Beschrijving
F1	10A	F	Beveiliging van de batterij.
F2	3,15A	F	Beveiliging van de bijkomende toebehoren, elektrisch slot en knipperlicht.
F3	8A	F	Beveiliging van de elektronische besturing.
F4	2A	T	Beveiliging van de transformator.

8 - SIGNALERINGSLEDS

Positie	Kleur	Signaal	Beschrijving
L1	GROEN	START	Gaat branden wanneer het START-commando wordt geactiveerd.
L2	GROEN	PED	Gaat branden wanneer de VOETGANGERSDOORGANG-commando wordt geactiveerd.
L3	ROOD	PHOTO1	Brandt altijd. Gaat uit wanneer het contact van de FOTOCEL1 wordt geopend.
L4	ROOD	PHOTO2	Brandt altijd. Gaat uit wanneer het contact van de FOTOCEL2 wordt geopend.
L5	ROOD	SAFETY	Brandt altijd. Gaat uit wanneer de weerstandwaarde van de klem VEILIGHEID verkeerd is.
L6	ROOD	RX	Brandt nooit, gaat aan wanneer de LEARN knop is ingedrukt.
L7	BLAUW	INFO	<p>0,2s ON 0,2 OFF</p>  <p>De elektronische besturing is vergrendeld, daarom is het noodzakelijk om een nieuwe aanleer procedure uit te voeren.</p>
			<p>30s ON</p>  <p>De elektronische besturing is in voorbereidingsfase na het indrukken van de MEMO knop.</p>
			<p>0,2s ON-4s OFF</p>  <p>Tijdens de rust toestand, de elektronische besturing is ingesteld om te werken met de KUDA-AGO424E-AGO624E motor.</p>
			<p>0,2s ON-0,2s OFF 0,2s ON-4s OFF</p>  <p>Tijdens de rust toestand, de elektronische besturing is ingesteld om te werken met de SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S motor.</p>
			<p>1s OFF-0,6s ON-1s OFF X2</p>  <p>Encoderfout motor 1, de aanleerprocedure is mislukt.</p>
			<p>1s OFF-0,6s ON-0,6s OFF 0,6s ON-1s OFF X2</p>  <p>Encoderfout motor 2, de aanleerprocedure is mislukt.</p>

NL

9 - DIP SWITCH DIP1

De instellingen worden opgeslagen tijdens de rustfase van de motor (tijdens gesloten poort).

De standaard instellingen worden hieronder gemarkeerd met een grijze markering. 

DIP	Functie	Status	Beschrijving
1_1	AUTOMATISCH	ON	Werking volgend op START commando: <ul style="list-style-type: none"> Poort is gesloten → OPENT Tijdens het openen → NIET VAN INVLOED Poort is geopend → Herlaad de automatische sluitingstijd indien de automatische sluiting is ingeschakeld, anders sluit de poort. Tijdens het sluiten → OPENT
	STAP-NA-STAP MET STOP	OFF	Werking volgend op START commando: <ul style="list-style-type: none"> Poort is gesloten → OPENT Tijdens het openen → STOPT Poort is geopend → SLUIT Tijdens het sluiten → STOPT Na een STOP → Keert de beweging om
1_2	KLEM 21 ALS EDGE	ON	Werking: <ul style="list-style-type: none"> Poort is gesloten → NIET VAN INVLOED Tijdens het openen → Onmiddellijk omkering van de beweging voor 1 sec. bij lage snelheid Poort is geopend → NIET VAN INVLOED Tijdens het sluiten → Onmiddellijk omkering van de beweging voor 1 sec. bij lage snelheid
	KLEM 21 ALS STOP	OFF	Werking: <ul style="list-style-type: none"> Poort is gesloten → NIET VAN INVLOED Tijdens het openen → STOP Poort is geopend → NIET VAN INVLOED Tijdens het sluiten → STOP, no automatische sluitingstijd Na een STOP → Keert de beweging om
1_3 1_4	GEVOELIGHEID INKLEMBEVEILIGING	OFF	Zeer hoge gevoeligheid.
		OFF	Hoge gevoeligheid.
		ON	Middelmatige gevoeligheid.
		ON	Lage gevoeligheid.
1_5	TOTAAL AUTOMATISCH SLUITEN	OFF	Totaal automatisch versluiten uitgeschakeld.
		ON	Maakt de automatische sluiten mogelijk na de standaard ingestelde pauzetime van 20 s of na de geleerde pauzetime.
1_6	VOETGANGERS AUTOMATISCH SLUITEN	OFF	Automatisch opnieuw sluiten van voetgangers uitgeschakeld.
		ON	Maakt automatisch sluiten mogelijk na de standaard ingestelde pauzetime van 10s of na de geleerde pauzetime.

9 - DIP SWITCH DIP1

De instellingen worden opgeslagen tijdens de rustfase van de motor (tijdens gesloten poort).

De standaard instellingen worden hieronder gemarkeerd met een grijze markering.

DIP	Functie	Status	Beschrijving
1_7	VOORKNIJPEREN	ON	Activeert het voorknippen voor 3 seconden vóór het starten van de motor tijdens opening en sluiting.
		OFF	Deactiveert het voorknippen.
1_8 1_9	TIJD FASEVERSCHUIVING	OFF OFF	Deactiveert de tijd van de faseverschuiving.
		OFF ON	Motor 2 vertraagt tijdens de opening: 3 seconden. Motor 1 vertraagt tijdens de sluiting: 3 seconden.
		ON OFF	Motor 2 vertraagt tijdens de opening: 3 seconden. Motor 1 vertraagt tijdens de sluiting: 6 seconden.
		ON ON	Motor 2 vertraagt tijdens de opening: 3 seconden. Motor 1 vertraagt tijdens de sluiting: 9 seconden.
1_10	HAMERSLAG- FUNCTIE	ON	Activeert de hamerslagfunctie tijdens de opening voor het vrijmaken van het elektrisch slot. Werking: bij het START commando, gebeurt het volgende in onderstaande volgorde: - activering van het elektrisch slot; - sluit pulse van 1 sec ; - openen; - na 2 sec. , deactivering elektrisch slot.
		OFF	Deactiveert de hamerslagfunctie.

10 - DIP SWITCH DIP2

De instellingen worden opgeslagen tijdens de rustfase van de motor (tijdens gesloten poort).

De standaard instellingen worden hieronder gemarkeerd met een grijze markering.

DIP	Functie	Status	Beschrijving
2_1	VERTRAGINGS- SNELHEID <small>wijzigen van deze instelling zal de besturingseenheid resetten en een nieuwe leericycli moet uitgevoerd worden.</small>	ON	Vertragingssnelheid is gelijk aan 50% van de maximum snelheid.
		OFF	Vertragingssnelheid is gelijk aan 30% van de maximum snelheid.
2_2	BEWEGINGS- SNELHEID <small>wijzigen van deze instelling zal de besturingseenheid resetten en een nieuwe leericycli moet uitgevoerd worden.</small>	ON	Snelheid bij een normale beweging gelijk aan 100% van de maximum snelheid.
		OFF	Snelheid bij een normale beweging gelijk aan 80% van de maximum snelheid.
2_3	SNEL SLUITEN	ON	Activeert de functie van snel sluiten. Werking: Verlaagt de pauzetijd naar 3 seconden na activering en het daaropvolgend vrijmaken van de fotocellen. Enkel actief op fotocel 1.
		OFF	Deactiveert de functie van snel sluiten.

NL

10 - DIP SWITCH DIP2

De instellingen worden opgeslagen tijdens de rustfase van de motor (tijdens gesloten poort).

De standaard instellingen worden hieronder gemarkeerd met een grijze markering.

DIP	Functie	Status	Beschrijving
2_4	FUNCTIE wijzigen van deze instelling zal de besturingseenheid resetten en een nieuwe leercycli moet uitgevoerd worden.	ON	ENCODER
		OFF	TIJD
2_5	ONGEBRUIKT	ON	
		OFF	
2_6	CONTROLELAMP / KNIPPERLICHT	ON	Klem M2_7 en M2_8 werkt als CONTROLELAMP
		OFF	Klem M2_7 en M2_8 werkt als KNIPPERLICHT
2_7	PAUZETIJD LEREN	ON	ACTIEVE PAUZE TIJD LERENE ACTIV
		OFF	STANDAARD WERKING
2_8	FINALE SLAG BIJ SLUITING	ON	Dit schakelt de functie finale slag bij sluiting in. Werking: Na de vertraging, wordt de beweging gedurende 1s verder gezet om de inschakeling van het elektrisch slot te vergemakkelijken. Tijdens de finale slag bij sluiting zijn de beveiligingen en de besturingen niet actief (PHOTO, LIJST, START, enz.)
		OFF	Dit schakelt de functie finale slag bij sluiting uit
2_9	VERTRAGINGS-AFSTAND wijzigen van deze instelling zal de besturingseenheid resetten en een nieuwe leercycli moet uitgevoerd worden.	ON	Langzame vertraging (~ 33% van de totale beweging). Niet van toepassing als DIP2_4=OFF
		OFF	Korte vertraging (~ 25% van de totale beweging)
2_10	SOFT STOP	ON	Activeren van een verdere vertragingshelling in het eindgedeelte van de beweging nabij de mechanische eindschakelaar bij openen of sluiten. Niet actief als de werking getimed is (DIP2_4 = OFF)
		OFF	De Soft Stop-functie uitschakelen

11 - JUMPER SW4

De instellingen worden opgeslagen tijdens de rustfase van de motor (tijdens gesloten poort).

De standaard instellingen worden hieronder gemarkeerd met een grijze markering.

JUMPER	Functie	Status	Beschrijving
SW4	FUNCTIE KLEM 21	<input type="checkbox"/>	Aan de ingang STOP/EDGE (21) zijn er inrichtingen van het type N.C. verbonden.
		<input checked="" type="checkbox"/>	Aan de ingang STOP/EDGE (21) zijn er inrichtingen van het resistieve type 8,2KOhm (8K2) verbonden.

12 - DIP SWITCH DIP3

Om de nieuwe instellingen te bewaren is het noodzakelijk om de spanning op en af te zetten van de besturingseenheid.

De standaard instellingen worden hieronder gemarkeerd met een grijze markering.

DIP	Functie	Status	Beschrijving
3_1 3_2	START COMMANDO PROGRAMMEREN VAN EEN ZENDER	OFF OFF	Zender knop 1.
		OFF ON	Zender knop 2.
		ON OFF	Zender knop 3.
		ON ON	Zender knop 4.
3_3 3_4	VOETGANGERS COMMANDO PROGRAMMEREN VAN EEN ZENDER Als de instelling dezelfde is als DIP3_1 en DIP3_2, VOETGANGERSDOORGA NG is gedeactiveerd.	OFF OFF	Zender knop 1.
		OFF ON	Zender knop 2.
		ON OFF	Zender knop 3.
		ON ON	Zender knop 4.
3_5	ONGEBRUIKT	OFF	Hou dit OFF, niet veranderen.
3_6	ONGEBRUIKT	ON	
		OFF	

13 - AANLEREN VAN DE AFSTANDBEDIENINGEN

Programmeren van een nieuwe afstandbediening in het geheugen:

- 1 - Druk op de **Learn** knop en laat los.
 - 2 - Led L6 gaat branden.
 - 3 - Druk op knop 1 van de zender voor 2 seconden om deze te programmeren.
 - 4 - De nieuwe afstandbediening is geprogrammeerd.
 - 5 - Led L6 blijft branden voor 5 seconden; tijdens deze periode kunnen andere afstandbedieningen geprogrammeerd worden, hiervoor dient men bij stap 3 te herbeginnen.
- U kunt tot 200 afstandsbedieningen programmeren.

Wissen van het geheugen:

- 1- Druk op de **Learn** knop en houd deze vast voor 12 seconden.
- 2- Led L6 gaat branden en gaat uit na 12 seconden.
- 3- Alle afstandbedieningen zijn nu verwijderd.

Toewijzen van de START en PED commando's voor de knoppen van de afstandbedieningen:

Raadpleeg **Afbeelding 17-18** en DIP3 configuratie.

NL

14 - AANLEREN VAN DE LOOPTIJD

De procedure bestaat uit twee fases en is volledig automatisch: als eerste de aanleerprocedure van de OPEN en SLUIT beweging en als tweede de aanleerprocedure van de stroomwaarden van de motoren.

Bij gebruik van één motor moet deze aangesloten worden op klem **M1**.

Bij tussenkomst tijdens de aanleerprocedure van START, PED, PHOTO1, PHOTO2, SAFETY ingangen, wordt de aanleerprocedure afgebroken en is het nodig om deze procedure opnieuw uit te voeren.

Tijdens de aanleerprocedure brandt het KNIPPERLICHT/CONTROLELAMP.

Tijdens het aanleren van de looptijd wordt de beweging vertraagd (50%).

De aanleerprocedure kan niet worden uitgevoerd bij werking op de batterij.

Procedure voor het aanleren:

- Ontgrendel de motoren en beweeg de poort tot halfweg van de beweging.
- Vergrendel de motoren
- Controleer of de mechanische eindstoppen bij de open- en sluit positie aanwezig zijn op de grond (KUDA/AGO) of op de motor (SERRA320-SNAPPER).
- Verwijder alle hindernissen in het bereik van de beweging van het automatiseringssysteem.
- Controleer of dat de leds L3, L4, L5 en L8 branden.
- Druk en laat de MEMO knop los.
- Led L7 gaat branden, bij geen actie van de gebruiker na 30 seconden zal de besturingseenheid de aanleerprocedure verlaten.
- Druk binnen de 30 seconden opnieuw op de MEMO knop om het type van de motor te kiezen. Bij éénmaal drukken zal L7 elke 4 seconden één keer knipperen en dat betekent dat de KUDA-AGO424E-AGO624E motor is geïnstalleerd. Bij tweemaal drukken zal L7 tweemaal knipperen elke 4 seconden en dat betekent dat de motor SERRA320-SNAPPER-AGO424E/S-AGO624E/S is geïnstalleerd. De selectie van het type motor is wederkerig.
- Druk op knop 1 van de afstandbediening of geef een START commando vanop de besturingseenheid.
- Controleer of de beweging van de motoren in de juiste richting is (als eerste openen). Indien niet stop de aanleerprocedure, verwissel de motordraden en herhaal de procedure.

Bewegingen met 2 motoren tijdens het aanleren:

- Motor 1 opent tot aan de mechanische eindaanslag.
- Motor 2 opent tot aan de mechanische eindaanslag.
- 5 seconden pauze.
- Motor 2 sluit tot aan de mechanische eindaanslag.
- Motor 1 sluit tot aan de mechanische eindaanslag.
- Volledig open-sluit cyclus.
- Einde van aanleren; L7 gaat uit.

Bewegingen met 1 motor tijdens het aanleren:

- Motor 1 opent tot aan de mechanische eindaanslag.
- 5 seconden pauze.
- Motor 1 sluit tot aan de mechanische eindaanslag.
- Hierop volgt een volledige beweging, openen, pauze van 5 seconden en sluiten.
- Einde van aanleren; L7 gaat uit.

In het geval dat de aanleerprocedure niet kan voltooid worden, gelieve de toestand van LED L7 (hoofdstuk 8) te controleren.

15 - LEERPAUZETIJDEN

VOORAFGAANDE WAARSCHUWINGEN

- Standaard geladen waarden:
 - Totale automatische versluiting: 20 seconden;
 - Automatische versluiting voor voetgangers: 10 seconden;
- Zorg ervoor dat de besturingseenheid al met succes een run learning heeft opgeslagen.
- Zorg ervoor dat de poort de sluitmanoeuvre heeft voltooid voordat u de leerprocedure uitvoert.
- Het leren van de totale en voetgangers automatische versluiting vereist de uitvoering van 2 verschillende procedures.

Leerprocedure Totale Pauzetijd:

- Het KNIPPERLICHT gaat constant aan.
- Druk op START om de pauzetijd te tellen.
- Het KNIPPERLICHT straalt korte flitsen uit met tussenpozen van 1 seconde.
- Geef na de gewenste pauzetijd (MAX 127 seconden) een nieuw START-commando.
- Het KNIPPERLICHT gaat continu branden om het succes van de bewerking aan te geven.
- Zet DIP2_7 UIT.

Voetganger Pauze Tijd leerprocedure:

- Zet DIP2_7 AAN.
- Het KNIPPERLICHT gaat constant aan.
- Druk op PED om de pauzetijd te tellen.
- Het KNIPPERLICHT straalt korte flitsen uit met tussenpozen van 1 seconde.
- Geef na de gewenste pauzetijd (MAX 127 seconden) een nieuw PED-commando.
- Het KNIPPERLICHT gaat continu branden om het succes van de bewerking aan te geven.
- Zet DIP2_7 UIT.

16 - SAMENVATTING VAN KNIPPERLICHT SIGNALLEN

Beschrijving	Signaal	Effetto
Opening	0,8s ON, 0,8s OFF ononderbroken	De poort gaat open
Sluiting	0,4s ON, 0,4s OFF ononderbroken	De poort wordt gesloten
Fotocel 2 onderbroken bij rust toestand terwijl START commando is gegeven.	Knippert 5 x snel	Opent bij vrijmaken
Veiligheidsstrip aangeraakt tijdens rust toestand terwijl START commando wordt gegeven.	Knippert 3 x langzaam	Poort geblokkeerd in gesloten stand
Veiligheidsstrip aangeraakt tijdens pauze terwijl START commando wordt gegeven of bij begin van de sluiting.	Knippert 3 x langzaam	Poort geblokkeerd in open stand
Lage batterij voor opening of sluiting (16V).	Knippert 4 x langzaam	Poort geblokkeerd
Lage batterij voor sluiting (21V).	Knippert 4 x langzaam	Poort geblokkeerd in open stand
Pauzetijd voor leren tijdens de cyclus	constant aan	Deur op slot gesloten
Pauze tijd leren	langzaam knipperen met tussenpozen van 1 seconde	Deur op slot gesloten

NL

17 - PROBLEEMOPLOSSING

De poort beweegt niet na een START commando.	<ul style="list-style-type: none"> • Controleer dat L3, L4 en L5 branden; indien niet, controleer dan de toebehoren op de klemmen 19-20-21. • Controleer de zekeringen. • Controleer dat de batterijspanning niet lager is dan 22 Vdc. • Als L7 snel knippert, moet de aanleer procedure worden uitgevoerd.
De poort beweegt langzaam.	Controleer de besturingseenheid dat deze niet werkt op de batterij.
Zendbereik van de afstandbediening is kort.	Controleer de klemmen 26-27 dat de schroeven goed aangedraaid zijn. Controleer en vervang de batterij van de afstandbediening.
De poort opent/sluit niet volledig.	Controleer de aansluitingen van de motor en encoder.
De poort opent langzaam tijdens de opening.	De eerste beweging na een spanningsonderbreking is langzaam en met automatische pauzetijd.

EU Conformiteitsverklaring

De fabrikant:

GI.BI.DI. S.r.l.

Via Abetone Brennero, 177/B,
46025 Poggio Rusco (MN) ITALY

verklaart dat het producte:

ELEKTRONISCHE BESTURING BE24

conform met de volgende richtlijnen:

- **Richtlijn 2014/35/UE en daaropvolgende wijzigingen;**
- **Richtlijn 2014/30/UE en daaropvolgende wijzigingen;**
- **Richtlijn 2014/53/UE en daaropvolgende wijzigingen;**
- **Richtlijn 2011/65/UE en daaropvolgende wijzigingen;**

en dat de volgende geharmoniseerde normen werden toegepast:

- **EN 301 489-1 V2.2.0;**
- **EN 301 489-3 V2.1.1;**
- **EN 300 220-2 V3.2.1;**
- **EN 62479:2010;**
- **EN 60950-1:2014;**
- **IEC 61000-6-1:2016 RVL**
- **IEC 61000-6-2:2016 RVL**
- **IEC 61000-6-3:2020**
- **IEC 60335-2-103:2015+AMD1:2017+AMD2:2019 CSV**

Datum 08/02/2019

De Wettelijke Vertegenwoordiger
Michele Prandi



GIBIDI

GI.BI.DI. S.r.l.

Via Abetone Brennero, 177/B
46025 Poggio Rusco (MN) - ITALY
Tel. +39.0386.52.20.11
Fax +39.0386.52.20.31
E-mail: info@gibidi.com

Numero Verde: 800.290156

www.gibidi.com

